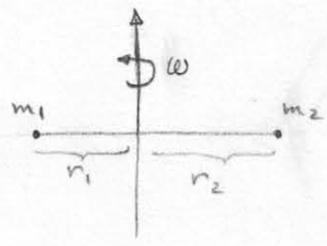


$$b_{21} = \frac{G}{R^3} \int_V \rho^c r'^2 \sin\theta' \cos\theta' \sin\lambda' dv = \frac{G}{R^3} \int_V \rho^c y' z' dv$$

$$b_{22} = \frac{G}{2R^3} \int_V \rho^c x' y' dv$$

$a_{00} = \frac{GM}{R}$ به مرکز جرم وابسته است یا جرم را به کند (وابسته به سیستم نیست)

a_{10}, a_{11}, b_{11} وابسته به مرکز ثقل است. اگر سیستم به مرکز ثقل منطبق شود این 3 صفر می شوند.



$$T = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2$$

$$T = \left(\frac{1}{2} m_1 r_1^2 + \frac{1}{2} m_2 r_2^2 \right) \omega^2$$

ممان اینرسی

$$T = I \omega^2$$

رابطه سرعت زاویه‌ای با سرعت خطی
 $v_1 = r_1 \omega_1$
 $v_2 = r_2 \omega_2$

در مورد زمین باید نسبت به محور جابجایی بیان شود:

تسوار اینرسی

$$I = \begin{bmatrix} \int_V (y'^2 + z'^2) \rho^c dv & -\int_V \rho^c x' y' dv & -\int_V \rho^c x' z' dv \\ I_{yx} & \int_V (x'^2 + z'^2) \rho^c dv & -\int_V \rho^c y' z' dv \\ I_{zx} & I_{zy} & \int_V (x'^2 + y'^2) \rho^c dv \end{bmatrix}$$

حاصل ضرب این اینرسی (کووردینیشن بین عناصر)

ممان لای اصلی اینرسی

حاصل ضرب این اینرسی (کووردینیشن بین عناصر)

$$I = \begin{bmatrix} A & D & E \\ D & B & F \\ E & F & C \end{bmatrix}$$

$$a_{00} = \frac{GM}{R}$$

$$b_{00} = 0$$

$$a_{10} = \frac{GM}{R^2} z'_c$$

$$b_{10} = 0$$

$$a_{11} = \frac{GM}{R^2} x'_c$$

$$b_{11} = \frac{GM}{R^2} y'_c$$

$$a_{20} = \frac{G}{R^3} \left(\frac{A+B}{2} - C \right)$$

گردش - فردگی زمین

$$b_{20} = 0$$

$$a_{21} = \frac{G}{R^3} E$$

$$b_{21} = \frac{GF}{R^3}$$

$$a_{22} = \frac{G}{4R^3} (B-A)$$

دائره بودن زمین در استوا

$$b_{22} = \frac{G}{2R^3} D$$

زمانی می توان این ماتریس را به صورت قطری نوشت که محورها، منطبق بر محوره های ماکزیمم اینرسی باشد. یعنی حاصل ضرب اینرسی صفر باشد. در این صورت این سیستم همان سیستم طبیعی زمین خواهد بود. $(a_{21}, b_{21}, b_{22}) = 0$ به نسبت بزرگ توجه شود!

دلیل اینکه سیستم مختصات CT، سیستم مختصات تقریبی برای زمین است این است که:

$$I = \begin{bmatrix} A & D & E \\ & B & F \\ & & C \end{bmatrix}$$

در این ماتریس I مجهول وجود دارد پس حداقل نیاز به ۶ معادله داریم. در صورتی که I

معادله برابر آن نوشته شد. $(a_{20}, a_{22}, a_{21}, b_{21}, b_{22})$ ارتباط محورها
 صفحه استوا
 یعنی

Handwritten mathematical derivations and matrices:

$$\begin{bmatrix} \sqrt{a^2 + b^2} \cos(\alpha) & \sqrt{a^2 + b^2} \sin(\alpha) & 0 \\ \sqrt{a^2 + b^2} \sin(\alpha) & \sqrt{a^2 + b^2} \cos(\alpha) & 0 \\ 0 & 0 & c \end{bmatrix} = I$$

$$a_{20} = \frac{GM}{R}$$

$$a_{10} = \frac{GM}{R^2}$$

$$a_{11} = \frac{GM}{R^2}$$

$$a_{20} = \frac{G}{R^2} \left(\frac{A+B}{2} - c \right)$$

$$a_{21} = \frac{G}{R^2} E$$

$$a_{22} = \frac{G}{R^2} F$$

$$\vec{F} = \vec{F}_g + \vec{F}_c = \left(-G \int_V \frac{\rho}{l^3} \vec{l} \, dv + \omega^2 \vec{r}'' \right) m$$

$$\vec{g} = -G \int_V \frac{\rho}{l^3} \vec{l} \, dv + \omega^2 \vec{r}''$$

نیروی فن روی سطح
 زودین هم تاثیر ندارد
 $L = \begin{bmatrix} \Delta \\ \Phi \\ g = |\vec{g}| \end{bmatrix} = F(w)$

$$W = G \int_V \frac{\rho(r)}{l} \, dv + \frac{1}{2} \omega^2 r''^2$$

چونکه سطح روی زمین است می توانیم از مسئله مقدار موزی استفاده کنیم:

معادله دینامیک از W
 r تابعی از مشاهدات

$$\Delta W = \begin{cases} -4\pi G\rho + 2\omega^2 \\ -k\pi G\rho + 2\omega^2 \\ 2\omega^2 \end{cases}$$

در خارج زمین

$$\rightarrow \begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ L = F(W, \vec{r}) \end{cases}$$

$$\downarrow \begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = |\nabla W| \end{cases}$$

غیر خطی است $l = f(w)$
 $l = f(w_0) + \frac{\partial f}{\partial w} \Big|_{w=w_0} \delta w$
 مقدار اولیه

$$g = F(w, \vec{r}) = F(w, \underbrace{\lambda, \theta, r}_{\text{مختصات}})$$

$$U = U_g + U_c \rightarrow \frac{1}{2} \omega^2 r''^2$$

دوران برابر دوران زمین

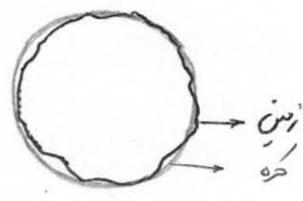
حل نیاز به مقدار تقریبی برای w و r داریم. برای تقریب r یک جسم کروی شکل در نظر می گیریم. برای تقریب w یک جسم با دوران نظیر دوران زمین و جرم برابر جرم زمین در نظر می گیریم. پس کره ی فوق پتانسیل هم تولید نموده مقدار اولیه برای خطه سازی می باشد.

$$\begin{cases} \Delta U_g = 0 \rightarrow \text{فضای خارج زمین (لاپلاس)} \\ U(\lambda, \theta, r=R) = W_0 \end{cases}$$

$$U_g(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos\theta)$$

یک کره که پتانسیل خارج از زمین را تقریب میدهند

پتانسیل روی سطح این کره برابر با پتانسیل روی سطح زمین



باز هم مقادیر a_{nm} و b_{nm} مجهول هستند که آنها را از مسئله مقدار موزی در کله بر می آوریم.

$$U(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos\theta) + \frac{1}{2} \omega^2 r''^2$$

در رابطه ی فوق قرار می دهیم: $r'' = r \sin\theta$

$$U(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos \theta) + \frac{1}{2} \omega^2 r^2 \sin^2 \theta$$

$$U(\lambda, \theta, r=R) = W_0$$

$$U = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos \theta) + \frac{1}{2} \omega^2 R^2 \sin^2 \theta = W_0$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n (a_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos \theta) + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos \theta)) + \frac{1}{2} \omega^2 R^2 \sin^2 \theta - W_0 = 0$$

$$\sin^2 \theta = 1 - \cos^2 \theta = \frac{2}{3} \left[\frac{3}{2} - \frac{3}{2} \cos^2 \theta \right] = \frac{2}{3} \left[1 + \frac{1}{2} - \frac{3}{2} \cos^2 \theta \right] = \frac{2}{3} \left[P_{00}(\cos \theta) - P_{20}(\cos \theta) \right]$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n [a_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos \theta) + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos \theta)] + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 (P_{00} - P_{20}(\cos \theta)) - W_0 P_{00} = 0$$

Map3D.ir

$$+ \left(\frac{1}{3} \omega^2 R^2 - W_0\right) P_{00} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 P_{20}(\cos \theta)$$

ضرایب هارمونیک را در برابر بالا جاگزین می‌کنیم: (با $m=2$ را جدا می‌کنیم)

$$a_{00} P_{00} + a_{10} P_{10} + a_{11} P_{11}(\cos \lambda) \cos \lambda + b_{11} P_{11} \sin \lambda + a_{20} P_{20} + a_{21} P_{21} \cos \lambda + \dots$$

$$\dots + b_{21} P_{21} \sin \lambda + a_{22} P_{22} \cos 2\lambda + b_{22} P_{22} \sin 2\lambda + \dots$$

$$\dots + \sum_{n=3}^{\infty} \sum_{m=3}^n (a_{nm} \cos m\lambda P_{nm} + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}) + \left(\frac{1}{3} \omega^2 R^2 - W_0\right) P_{00} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 P_{20} = 0$$

از جملات دارای P_{20} و P_{00} ناآشوبی بگیریم:

$$\left(a_{00} + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 - W_0\right) P_{00} + a_{10} P_{10} + a_{11} P_{11} \cos \lambda + b_{11} P_{11} \sin \lambda + \left(a_{20} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2\right) P_{20} + \dots$$

$$\dots + a_{21} P_{21} \cos \lambda + b_{21} P_{21} \sin \lambda + a_{22} P_{22} \cos 2\lambda + b_{22} P_{22} \cos 2\lambda + \dots$$

$$\dots + \sum_{n=3}^{\infty} \sum_{m=3}^n (a_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos \theta) + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos \theta)) = 0$$

$$a_{00} + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 - W_0 = 0$$

$a_{21} = 0$ از صفر بودن این رابطه می‌توان نتیجه گرفت که ضرایب صفرند

$$a_{10} = 0$$

$b_{21} = 0$ چون هارمونیک‌ها در گروه مستقل خطی هستند.

$$a_{11} = 0$$

$$a_{22} = 0$$

$$b_{11} = 0$$

$$b_{22} = 0$$

$$a_{20} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 = 0$$

$$\left. \begin{matrix} a_{nm} = 0 \\ b_{nm} = 0 \end{matrix} \right\} n \geq 3$$

$$\begin{cases} a_{00} + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 - W_0 = 0 \\ a_{20} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_{00} = \frac{W_0 - \frac{1}{3} \omega^2 R^2}{1} \\ a_{20} = \frac{1}{3} \omega^2 R^2 \end{cases}$$

$$U(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos\theta) + \dots$$

$$\dots + \frac{1}{2} \omega^2 r^2 \sin^2 \theta$$

$P_{00} = 1$

$$U(\lambda, \theta, r) = \left(\frac{R}{r}\right) a_{00} + \left(\frac{R}{r}\right)^3 a_{20} P_{20} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 (P_{00} - P_{20})$$

مهم: پتانسیل کدره جاذبه پتانسیل زمین را تقریباً

$$U(\lambda, \theta, r) = \left(\frac{R}{r}\right) \cdot \frac{GM}{R} + \left(\frac{R}{r}\right)^3 \cdot \frac{1}{3} \omega^2 R^2 P_{20} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 (P_{00} - P_{20})$$

$$U(\lambda, \theta, r) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{3} \omega^2 \frac{R^5}{r^3} P_{20} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 (P_{00} - P_{20})$$

$$U(\theta, r) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 \left[\left(\frac{R}{r}\right)^5 - 1 \right] P_{20}(\cos\theta)$$

در این معادله همخوان مقدار R مجهول است.

پتانسیل W را در خارج زمین
تقریب می‌زنند.

توازن دورانی دارد
تابع λ نیست

$$\begin{cases} a_{00} = W_0 - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 \\ a_{20} = \frac{1}{3} \omega^2 R^2 \end{cases}$$

نمونه ای برای J_{20} (GM, W_0 , ω , a_{20})
اگر این چهار پارامتر معلوم باشند R بدست می‌آید + پارامتر بنیادی ژئودزیست

$$\begin{cases} \frac{GM}{R} - W_0 + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 = 0 \\ a_{20} - \frac{1}{3} \omega^2 R^2 = 0 \end{cases}$$

ابطالی J_{20} و a_{20}

$$U_g(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos\theta)$$

چون این ضرایب دارای معنای فیزیکی هستند معمولاً دارای واحد هم می‌باشند + ما نمی‌خواهیم واحدها با هم

$$U_g = \left(\frac{R}{r}\right) a_{00} + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos\theta)$$

$$U_g = \frac{GM}{r} + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos\theta)$$

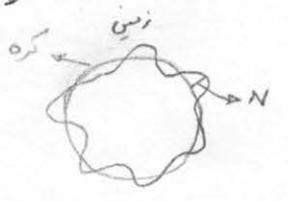
$$U_g = \frac{GM}{r} \left[1 - \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r} \right)^n \left[\underbrace{\left(\frac{-a_{nm} \cdot R}{GM} \right)}_{J_{nm}} \cos m\lambda + \underbrace{\left(\frac{-b_{nm} \cdot R}{GM} \right)}_{k_{nm}} \sin m\lambda \right] P_{nm}(\cos\theta) \right]$$



اینها ضرایب با واحد ندارند.

حال با داشتن پارامترهای بنیادی زئودونیک می توان R را بدست آورد:

$$J_{20} = -\frac{a_{20} \cdot R}{GM} \rightarrow a_{20} = -\frac{J_{20} \cdot GM}{R}$$



$$W_0 = 62636855.80 \pm 0.5 \text{ m}^2/\text{s}^2$$

$$\omega = 7.292115 \times 10^{-5} \pm 10^{-12} \text{ rad/s}$$

$$GM = 398600.4418 \pm 0.0008 \text{ km}^3/\text{s}^2$$

$$J_{20} = 108263 \times 10^{-8}$$

اثبات سوال امضایی

R که از این روابط بدست می آید

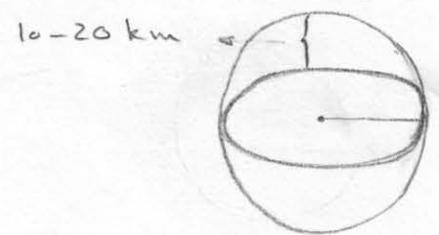
شعاع کره ای را برابر با R در نظر می گیریم که بهترین تطابق را دارد و

$$\iint N^2 ds \rightarrow \min$$

مجموع مربعات جاذبه ای از زئودونیک کمینه است.
در زئودونی N مربوط به a و f است و چون در کره فشرده همفراسط پس قطره مربوط به a می شود.
صفا از رابطه $\iint (a^2 + n^2) ds$ استفاده نمی کنیم چون قطره مربوط به فشرده ای است که کره فشرده ای ندارد.

به این ترتیب شعاع کره ای که با روابط بالا بدست می آید برابر با:

$$R = 6370991.248 \pm 0.053 \text{ m}$$



کره ای که به این روش بر زمین (بیضی کروی) منطبق می شود:

یعنی ارتفاع زئودونیک برابر قطبین و ضریب در حدود 15 km می شود.

دانشگاه انطباق خوبی دارد ولی در قطبین نه.

$$g = F(W, r) = F(U, R) + \frac{\partial F}{\partial W} (W - U) + \frac{\partial F}{\partial r} (r - R) + \frac{(20 \text{ km})^2}{(r - R)^2}$$

از درجات دو به بالا صرف نظر نمود، چون اختلاف بین کره و بیضی بسیار زیاد است.

لذا باید زمین را با یک بیضی تقریب زد.



مسئله در سیستم مختصات بیضی حل شود چون می خواهیم از جدا سازی متغیرها حل کنیم، از سیستم مختصات (λ, β, u) استفاده می کنیم.

$$\begin{cases} \Delta U_g(\lambda, \beta, u) = 0 \\ U_g(\lambda, \beta, u) = \Lambda(\lambda) T(\beta) H(u) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \text{I} \quad \Lambda'' + C_2 \Lambda = 0 \\ \text{II} \quad -\frac{d^2 T}{d\beta^2} + \tan \beta + \left(C_1 - \frac{C_2}{\cos^2 \beta} \right) T = 0 \\ \text{III} \quad (u^2 + E^2) H'' + 2uH' + \left(C_2 \frac{E^2}{u^2 + E^2} - C_1 \right) H = 0 \end{cases}$$

29 I $\cos m\lambda, \sin m\lambda$

جوابها II $P_{nm}(\sin\beta), Q_{nm}(\sin\beta)$ چون پائیل نهانه است \rightarrow

III $P_{nm}(i\frac{u}{E}), Q_{nm}(i\frac{u}{E})$ \rightarrow نسبت جزیای معادله سوم در حالت کروی

جواب بیضوی r^n جواب بیضی دایره بیضوی $r^{-(n+1)}$



همان شرط برای اینجامم برقرار است:

$$\Lambda(\lambda + 2\pi) = \Lambda(\lambda)$$

$$|\Lambda(\lambda)| < \infty$$

$$|T(\beta)| < \infty$$

$$|H(u)| < \infty$$

$$\lim_{u \rightarrow \infty} H(u) \rightarrow 0$$

$$U_g(\lambda, \beta, u) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n Q_{nm}(i\frac{u}{E}) [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\sin\beta) ?$$

$$U_g(\lambda, \beta, u) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \frac{Q_{nm}(i\frac{u}{E})}{Q_{nm}(i\frac{b}{E})} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\sin\beta)$$

هارمونیک های بیضوی / کروی
تکلیف سیستم پایه می دهند - مستقل خط

$\begin{cases} \cos m\lambda P_{nm}(\cos\theta) \\ \sin m\lambda P_{nm}(\cos\theta) \end{cases}$ هارمونیک های کروی سطحی
با وزن واحد برهم عمودند.

$$\iint_{\lambda, \theta} Y_{nm}(\lambda, \theta) \cdot Y_{kl}(\lambda, \theta) (i) dS = N_m M_n \frac{(n-m)!}{(n+m)!}$$

وزن واحد

اختلاف با کره

$\begin{cases} \cos m\lambda P_{nm}(\sin\beta) \\ \sin m\lambda P_{nm}(\sin\beta) \end{cases}$ هارمونیک های بیضی سطحی
عمود هستند اما نه با وزن واحد.

کروی $U(\lambda, \theta, r=R) = W_0$
بیضی $U(\lambda, \beta, u=b) = W_0$

$$\iint_{\lambda, \beta} Y_{nm}(\lambda, \beta) \cdot Y_{kl}(\lambda, \beta) \cdot W(\beta) ds$$

وزن $W(\beta)$
ص 422

بیضی به عنوان مقطع مرجع مولد میدان فعلی نرمال

$$U(\theta, r) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 \sin^2 \theta + \frac{1}{6} r^2 \omega^2 \left[\left(\frac{R}{r}\right)^5 - 1 \right] P_{20}(\cos\theta)$$

در حالت کروی دانسیته:

$$\lambda = f(u) = f(u_0) + \frac{\partial f}{\partial u} \Big|_{u=u_0} (u-u_0) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} \Big|_{u=u_0} (u-u_0)^2$$

if $u \rightarrow u_0$
از توان دوم صرف نظر می کنیم.

$W \rightarrow u$
 $r \rightarrow R$

$$\begin{cases} \frac{GM}{R} - W_0 + \frac{1}{3} \omega^2 R^2 = 0 \\ a_{20} = \frac{1}{3} \omega^2 R^2 \end{cases} \Rightarrow R$$

برای بدست آوردن R نیاز به چهار پارامتر دیگری رو داریم بود. اما این از حساب اختلاف که با زمین در حد چند کیلومتر بوده از توان دوم $(r-R)^2$ در سری تیلور نمی توانیم صرف نظر کنیم. بنابراین به سراغ بیضی می رویم.

بیشوی به عنوان سطح مرجع موله میدان فعل شمال

$$\Delta U_g = 0$$

$$U(\lambda, \beta, u) = \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{n=0}^k \frac{Q_{nm}(i \frac{u}{E})}{Q_{nm}(i \frac{b}{E})} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\sin \beta) + \dots$$

$$\dots + \frac{1}{2} \omega^2 r^2 = \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta$$

$$\begin{cases} r''^2 = x^2 + y^2 \\ r''^2 = (u^2 + E^2) \cos^2 \beta \end{cases} \begin{cases} x = \sqrt{u^2 + E^2} \cos \beta \cos \lambda \\ y = \sqrt{u^2 + E^2} \cos \beta \sin \lambda \end{cases}$$



در تمام بیشوی‌هایی که از این خانواده انتخاب می‌شود، ضریب از مرکزیت ظاهر می‌باشد (E).



$$U(\lambda, \beta, u=b) = W_0$$

$$E^2 = a^2 - b^2$$

$$a^2 = E^2 + b^2$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} \sum_{n=0}^k [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\sin \beta) + \frac{1}{2} \omega^2 a^2 \cos^2 \beta = W_0$$

$$\begin{cases} \text{I} & a_{00} - W_0 + \frac{1}{3} \omega^2 a^2 = 0 \\ \text{II} & a_{20} = \frac{1}{3} \omega^2 a^2 \end{cases} \Rightarrow \{a, b\}$$

از حل این معادلات بدست می‌آید: در کره مجزول R بردار در این مجزول a و b هستند.

بیشوی‌ای که از این رابطه بدست می‌آید دارای ویژگی زیر است:

$$\{W_0, J_{20}, GM, \omega\} \rightarrow \iint N^2 ds \rightarrow \text{Min} \quad \text{اثبات سوال امتحانی}$$

(Best Fitting)

$$a_{00} = \frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{b}\right) \quad \text{در بیشوی} \quad a_{00} = \frac{GM}{R} \quad \text{در کره} \quad (a \rightarrow b)$$

پس در رابطه I بالا می‌توان نوشت:

$$\frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - W_0 + \frac{1}{3} \omega^2 a^2 = 0$$

اما در مورد رابطه II نیاز است که a_{20} بیشوی بدست آید. یعنی ابتدا رابطه‌ی بین a_{20} کره و بیشوی مشخص کرد:

$$a_{20} = \frac{\sqrt{5}}{8E} \left[\left(3 \frac{b^2}{E^2} + 1 \right) \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - 3 \frac{b}{E} \right] \times \left[6\sqrt{5} \frac{R^2}{E^2} a_{20}^{(S)} + 2R a_{00}^{(S)} \right]$$

ص ۱۵۱ کتاب اثبات این روابط آمده است. (ضرایب ها و فرمیل؟) بیشوی و کره

بنابراین روابط بالا به صورت زیر است a و b به دست می آید:

$$\textcircled{I} \left\{ \frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - W_0 + \frac{1}{3} \omega^2 a^2 = 0 \right.$$

$$\textcircled{II} \left\{ \frac{\sqrt{5}}{4} \cdot \frac{GM}{E} \left[\left(3 \frac{b^2}{E^2} + 1\right) \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - 3 \frac{b}{E} \right] \times \left[-3 \frac{R^2}{E^2} (J_{20} + 1) \right] + \frac{1}{8\sqrt{5}} \omega^2 a^2 = 0 \right.$$

چیزی که از دست می آید به دست می آید

دو معادله - دو مجهول (a, b) - چهار مشاهده $\{W_0, GM, J_{20}, \omega\}$ دوباره یک بیضی تعریف شود و مشاهده تبدیل گردد.

چون W_0 با زمان تغییر می کند نیاز است که هر چند سال یکبار دوباره این مسئله حل شود یا W_0 با پارامتر با ثابت نمی عوض شود.

$\{a, GM, J_{20}, \omega\}$ چیزی که در جامعه می زود می استفاده می شود (کاربرد کمتر) این پارامترها هستند:

اما این پارامترها دیگر بیضی Best Fitting را نمی دهند برای بدست آوردن این بیضی

باید از همان W_0 استفاده نمود. $\{a, GM, J_{20}, \omega\} \rightarrow a, b$

$\{W_0, GM, J_{20}, \omega\} \rightarrow \text{Best Fitting}$

که از مقادیر زودتری ماهوارهها بدست می آید.

$$U(\lambda, \beta, u) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \frac{Q_{nm}\left(i \frac{u}{E}\right)}{Q_{nm}\left(i \frac{b}{E}\right)} [a_{nm} \cos ml + b_{nm} \sin ml] P_{nm}(\sin \beta) \dots$$

$$\dots + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta$$

$$U(\lambda, \beta, u) = \frac{Q_{00}\left(i \frac{u}{E}\right)}{Q_{00}\left(i \frac{b}{E}\right)} a_{00} + \frac{Q_{20}\left(i \frac{u}{E}\right)}{Q_{20}\left(i \frac{b}{E}\right)} a_{20} P_{20}(\sin \beta) + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta$$

$$Q_{nm}^*\left(\frac{u}{E}\right) = i^{n+1} Q_{nm}\left(i \frac{u}{E}\right)$$

$$\frac{1}{i} \arccotg u = -i \arctg \frac{1}{u}$$

برای اینکه از سر عدد موهومی حذف کنیم

$$U(\lambda, \beta, u) = \frac{Q_{00}^*\left(\frac{u}{E}\right)}{Q_{00}^*\left(\frac{b}{E}\right)} a_{00} + \frac{Q_{20}^*\left(\frac{u}{E}\right)}{Q_{20}^*\left(\frac{b}{E}\right)} a_{20} P_{20}(\sin \beta) + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta$$



$$a_{00} = \frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{b}\right) \rightarrow Q_{00}^*\left(\frac{u}{E}\right)$$

$$Q_{00}\left(i \frac{u}{E}\right) = -i \arctg\left(\frac{E}{u}\right)$$

$$Q_{20}\left(i \frac{u}{E}\right) = i \left[\left(3 \frac{u^2}{E^2} + 1\right) \arctg\left(\frac{E}{u}\right) - 3 \frac{u}{E} \right]$$

$$Q_{00}\left(i \frac{b}{E}\right) = -i \arctg\left(\frac{E}{b}\right)$$

$$Q_{20}\left(i \frac{b}{E}\right) = i \left[\left(3 \frac{b^2}{E^2} + 1\right) \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - 3 \frac{b}{E} \right]$$

$$U(\lambda, \beta, u) = \frac{\arctg\left(\frac{E}{u}\right)}{\arctg\left(\frac{E}{b}\right)} \cdot \frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{b}\right) + \frac{\left[3 \left(\frac{u^2}{E^2} + 1\right) \arctg\left(\frac{E}{u}\right) - 3 \frac{u}{E}\right]}{\left[3 \left(\frac{b^2}{E^2} + 1\right) \arctg\left(\frac{E}{b}\right) - 3 \frac{b}{E}\right]} \dots$$

$$\dots \frac{a_{20}}{\left(\frac{1}{3} \omega^2 a^2\right)} P_{20}(\sin \beta) + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta$$

در سیستم مختصات بیضوی

$$U(\lambda, \beta, u) = \frac{GM}{E} \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{u}\right) + \frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{(3\frac{u^2}{E^2} + 1) \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{u}\right) - 3\frac{u}{E}}{(3\frac{b^2}{E^2} + 1) \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{b}\right) - 3\frac{b}{E}} P_{20}(\sin \beta) \dots$$

تابع λ نیست

$$\dots + \frac{1}{2} \omega^2 (u^2 + E^2) \cos^2 \beta \rightarrow \frac{2}{3} (P_{00} - P_{20})$$



در سیستم مختصات کروی:

$$U(\lambda, \theta, r) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{2} \omega^2 r^2 \sin^2 \theta + \frac{1}{6} \omega^2 \left[\left(\frac{R}{r}\right)^5 - 1 \right] P_{20}(\cos \theta)$$

در بیضوی:

$$U(\beta, u) = \frac{GM}{E} \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{u}\right) + \left[\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{(3\frac{u^2}{E^2} + 1) \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{u}\right) - 3\frac{u}{E}}{(3\frac{b^2}{E^2} + 1) \operatorname{arctg}\left(\frac{E}{b}\right) - 3\frac{b}{E}} - \frac{1}{3} \omega^2 (u^2 + E^2) \right] P_{20}(\sin \beta)$$

تابع λ نیست

Somigliana-Pizzetti $\dots + \frac{1}{3} \omega^2 (u^2 + E^2)$

نیایز به مقدار اولیه داریم:

$$\begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = |\nabla W| \rightarrow g = F(W, u) = F(u, b) + \frac{\partial F}{\partial W} \Big|_{u=b} (W-u) + \frac{\partial F}{\partial u} \Big|_{u=b} (u-b) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} l &= f(x) \sim g \\ l_0 &= f(x_0) \sim \gamma_0 \end{aligned}$$

$$\frac{l - f(x_0)}{\text{معلوم}} = \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{x=x_0} \frac{(x - x_0)}{\text{بدست می آید}}$$

شتاب نقل شمال در سطح بیضوی ($u=b$)

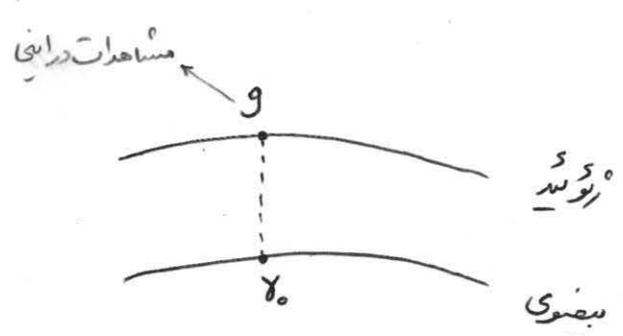
$$\vec{g} = \nabla W$$

بردار شتاب نقل واقعی (زیرین)

$$\vec{\gamma} = \nabla U$$

بردار شتاب نقل شمال (بیضوی)

شتاب نقل: $|\nabla U|$



میزر زونید است و مسخات در ان اینجای لونه

$$\Delta g = g - \gamma_0$$

Δg → مسخات واقعی در سطح زونید $f(x)$
 γ_0 → مسخات تقریبی در سطح بیضوی $f(x_0)$
 → آنوالی جاذبه

$$l = f(x)$$

$$l = f(x_0) + \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{x=x_0} \delta x$$

$$\frac{l - f(x_0)}{\delta l} = \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{x=x_0} \delta x$$

$f = 171$ و $x_0 = 0 \rightarrow f(x_0) = 171$
 $u=b$

$\lambda = f(x_0) + \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{x=x_0} (x-x_0)$

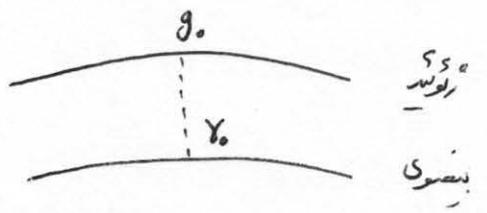
$g = |\nabla W|$

$x = W$
 $x_0 = U$
 $x - x_0 = W - U = T \rightarrow N = \frac{T}{\gamma}$

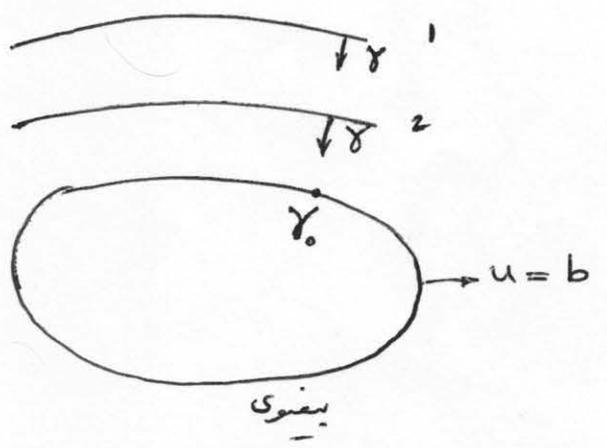
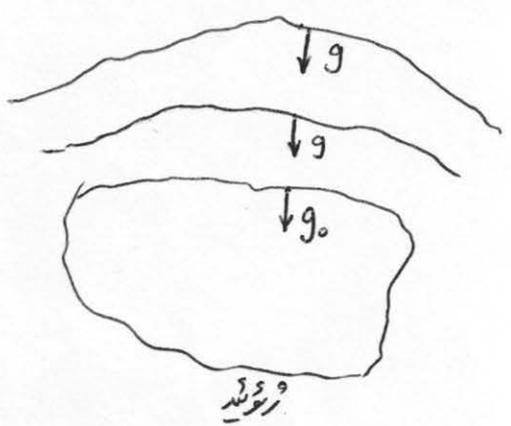
فرمول دترمینز

سایب تعلق واقعی $\vec{g} = \nabla W \Rightarrow |\vec{g}| = g$
 سایب تعلق نرمال $\vec{\gamma} = \nabla U \Rightarrow |\vec{\gamma}| = \gamma$

Map3D.ir



ژئوئید یعنی از سطح همپتانسیل میدان تعلق واقعی که منطبق بر سطح متوسط آبهای آزاد است.
 سطح بیسوی یعنی از سطح همپتانسیل میدان تعلق نرمال است که ژئوئید را تقریب میزنند - فقط یکا بیسوی وجود دارد



$f(x_0)$
 $\gamma_0 = |\nabla U|_{u=b}$

$\vec{\nabla} = \left(\frac{1}{h_\lambda} \frac{\partial}{\partial \lambda}, \frac{1}{h_\theta} \frac{\partial}{\partial \theta}, \frac{1}{h_r} \frac{\partial}{\partial r} \right)$
 $r \sin \theta$
 r
 r

گرایدها در سیستم مختصات کروی (λ, θ, r)

$x = \sqrt{u^2 + E^2} \cos \beta \cos \lambda$
 $y = \sqrt{u^2 + E^2} \cos \beta \sin \lambda$
 $z = u \sin \beta$

$h_\lambda = \sqrt{(u^2 + E^2)} \cos^2 \beta$
 $h_\beta = \sqrt{(u^2 + E^2)} \sin^2 \beta$
 $h_u = \frac{\sqrt{u^2 + E^2} \sin^2 \beta}{\sqrt{u^2 + E^2}}$

گرایدها در سیستم مختصات بیسوی (λ, β, u)

$\vec{\gamma} = \nabla U = \left(\frac{1}{h_\lambda} \frac{\partial U}{\partial \lambda}, \frac{1}{h_\beta} \frac{\partial U}{\partial \beta}, \frac{1}{h_u} \frac{\partial U}{\partial u} \right)$

$\frac{\partial U}{\partial \lambda} = 0 \rightarrow$ دایره λ همپتانسیل است

دقیقاً همین که داریم یعنی بیسوی m اضافه می شود

$\frac{\partial U}{\partial \beta} = \left[\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{[3(\frac{u}{E})^2 + 1] \arctan \frac{E}{u} - 3 \frac{u}{E}}{[3(\frac{b}{E})^2 + 1] \arctan \frac{E}{b} - 3 \frac{b}{E}} - \frac{1}{3} \omega^2 (u^2 + E^2) \right] \frac{\partial P_{20}(\sin \beta)}{\partial \beta} P_{21}(\sin \beta)$

رابطه $U(\beta, u)$ را خلاصه می‌کنیم:

$$\frac{GM}{E} \cdot \frac{-E/u^2}{1+E^2/u^2}$$

$$U(\beta, u) = \frac{GM}{E} \arctg\left(\frac{E}{u}\right) + \left[\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{q}{q_0} - \frac{1}{3} \omega^2 (u^2 + E^2) \right] P_{20} + \frac{1}{3} \omega^2 (u^2 + E^2)$$

حال از این رابطه نسبت به u مشتق می‌گیریم:

$$\frac{\partial U}{\partial u} = -\frac{GM}{u^2 + E^2} + \left[\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{dq/du}{q_0} - \frac{2}{3} \omega^2 u \right] P_{20} + \frac{2}{3} \omega^2 u$$

$$q' = -\frac{u^2 + E^2}{E} \cdot \frac{dq}{du} \quad \text{این رابطه را تعریف می‌کنیم:}$$

Map3D.ir

$$\frac{\partial U}{\partial u} = \frac{-GM}{u^2 + E^2} + \left[-\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \cdot \frac{E}{u^2 + E^2} \cdot \frac{q'}{q_0} - \frac{2}{3} \omega^2 u \right] P_{20} + \frac{2}{3} \omega^2 u$$

مشتق بردار گرفته شده دارد رابطه $\vec{\gamma}$ جاگذاری می‌کنیم (کتاب اول):

$$\vec{\gamma} = \frac{1}{h_\lambda} \frac{\partial U}{\partial \lambda} \vec{e}_\lambda + \frac{1}{h_\beta} \frac{\partial U}{\partial \beta} \vec{e}_\beta + \frac{1}{h_u} \frac{\partial U}{\partial u} \vec{e}_u$$

$$\vec{\gamma}_0 = \underbrace{0 \vec{e}_\lambda + 0 \vec{e}_\beta}_{\text{روی سطح بیضی (u=b)}} + \left\{ \frac{\sqrt{u^2 + E^2}}{\sqrt{u^2 + E^2} \sin \beta} \left[\frac{-GM}{u^2 + E^2} + \left[-\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{E}{u^2 + E^2} \cdot \frac{q'}{q_0} - \frac{2}{3} \omega^2 u \right] \dots \right. \right. \\ \left. \left. \dots P_{20}(\sin \beta) + \frac{2}{3} \omega^2 u \right] \right\}_{u=b} \vec{e}_u$$

$$E^2 = a^2 - b^2$$

b را در این رابطه جاگذاری می‌کنیم:

$$\vec{\gamma}_0 = \frac{a}{\sqrt{b^2 + E^2} \sin \beta} \left[\frac{-GM}{a^2} - \left[\frac{1}{3} \omega^2 a^2 \cdot \frac{E}{a^2} \cdot \frac{q'_0}{q_0} + \frac{2}{3} \omega^2 b \right] P_{20} + \frac{2}{3} \omega^2 b \right] \vec{e}_u$$

$$\gamma_0 = \frac{a}{\sqrt{a^2 \sin^2 \beta + b^2 \cos^2 \beta}} \left[\frac{GM}{a^2} + \left[\frac{1}{3} \omega^2 E \frac{q'_0}{q_0} + \frac{2}{3} \omega^2 b \right] P_{20} - \frac{2}{3} \omega^2 b \right]$$

$$\gamma_0 = \frac{GM}{a \sqrt{a^2 \sin^2 \beta + b^2 \cos^2 \beta}} \left[1 + \left[\frac{1}{3} \frac{\omega^2 a^2 b}{GM} \cdot \frac{E}{b} \frac{q'_0}{q_0} + \frac{2}{3} \frac{\omega^2 a^2 b}{GM} \right] P_{20} - \frac{2}{3} \frac{\omega^2 a^2 b}{GM} \right]$$

$$m = \frac{a^2 b \omega^2}{GM}$$

$$\frac{E}{b} = \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{b} = e'$$

خرج از مرکزیت ثانویه

$$\gamma_0 = \frac{GM}{a\sqrt{a^2 \sin^2 \beta + b^2 \cos^2 \beta}} \left[1 + \left[\frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0} + \frac{2}{3} m \right] P_{20} - \frac{2}{3} m \right]$$

$$P_{20}(\sin \beta) = \frac{3}{2} \sin^2 \beta - \frac{1}{2} = \frac{3}{2} \sin^2 \beta - \frac{1}{2} (\sin^2 \beta + \cos^2 \beta) = \sin^2 \beta - \frac{1}{2} \cos^2 \beta$$

$$\textcircled{1} \left(\frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0} + \frac{2}{3} m \right) (\sin^2 \beta - \frac{1}{2} \cos^2 \beta) + \left(1 - \frac{2}{3} m \right) (\sin^2 \beta + \cos^2 \beta)$$

$$\left(\frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0} + \frac{2}{3} m + 1 - \frac{2}{3} m \right) \sin^2 \beta + \left(-\frac{1}{3} m - \frac{1}{6} m e' \frac{q_0'}{q_0} + 1 - \frac{2}{3} m \right) \cos^2 \beta$$

$$\gamma_0 = \frac{GM}{a\sqrt{a^2 \sin^2 \beta + b^2 \cos^2 \beta}} \left[\left(1 + \frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0} \right) \sin^2 \beta + \left(1 - m - \frac{1}{6} m e' \frac{q_0'}{q_0} \right) \cos^2 \beta \right]$$

استوا $\beta = 0^\circ$: $\frac{GM}{ab} \left[\left(1 - m - \frac{1}{6} m e' \frac{q_0'}{q_0} \right) \right] = \gamma_a$

مختصات خاص:

قطب $\beta = 90^\circ$: $\frac{GM}{a^2} \left[1 + \frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0} \right] = \gamma_b$

Map3D.ir

$$\gamma_0 = \frac{a \gamma_b \sin^2 \beta + b \gamma_a \cos^2 \beta}{\sqrt{a^2 \sin^2 \beta + b^2 \cos^2 \beta}}$$

Somigliana

در رابطه با γ جاذبیتی زمین:

$$\gamma_0 = \frac{a \gamma_a \cos^2 \varphi + b \gamma_b \sin^2 \varphi}{\sqrt{a^2 \cos^2 \varphi + b^2 \sin^2 \varphi}} = \gamma_a \frac{\cos^2 \varphi + \frac{b \gamma_b}{a \gamma_a} \sin^2 \varphi}{\sqrt{\cos^2 \varphi + \frac{b^2}{a^2} \sin^2 \varphi}}$$

توجه به رابطه β و φ داریم:

(مورد GPS به λ, φ اشاره دارد)

فردی: $f = \frac{a-b}{a} = 1 - \frac{b}{a}$

فردی جاذبی: $f^* = \frac{\gamma_b - \gamma_a}{\gamma_a} = \frac{\gamma_b}{\gamma_a} - 1$

$$\gamma_0 = \gamma_a \frac{\cos^2 \varphi + (1-f)(1+f^*) \sin^2 \varphi}{\sqrt{\cos^2 \varphi + (1-f)^2 \sin^2 \varphi}}$$

$\gamma_0 = \gamma_a \left(1 + f^* \sin^2 \varphi - \frac{1}{4} \sin^2 2\varphi \right)$: فرمول کاسینی

$$\beta_1 = -f + \frac{5}{2} m + \frac{1}{2} f^2 - \frac{26}{7} f m + \frac{15}{4} m^2$$

$$\beta_2 = -\frac{1}{2} f^2 + \frac{5}{2} f m$$

1930 - کاسینی

$$\gamma = 978.049 (1 + 0.0052884 \sin^2 \varphi - 0.0000059 \sin^2 2\varphi)$$

1967 - کاسینی

$$\gamma = 978.03 (1 + 0.0053024 \sin^2 \varphi - 0.0000059 \sin^2 2\varphi)$$

Map3D.ir

(GM, ω, a, J₂) - 1980

GRS 80 بیضی مرجع فیزیکی از روزی که هنوز هم مورد استفاده است

$$\gamma_0 = \gamma_a \left(1 + \sum_{k=1}^{\infty} a_{2k} \sin^{2k} \varphi \right)$$

$$\gamma_0 = 978.03267715 (1 +$$

$$a_2 = \frac{1}{2} e^2 + k$$

$$+ 0.0052790414 \sin^2 \varphi$$

$$a_4 = \frac{3}{8} e^4 + \frac{1}{2} e^2 k$$

$$k = \frac{b \gamma_b}{a \gamma_a} - 1$$

$$+ 0.0000232718 \sin^4 \varphi$$

⋮

$$+ 0.000000 \sin^6 \varphi)$$

نفس سیستم مختصات در حل معادله $\Delta U_g = 0$

جواب $\Delta U_g = 0$ در سیستم مختصات بیضی:
$$U_g = \frac{GM}{E} \arctg \frac{E}{u} + \frac{1}{3} \omega^2 a^2 \frac{[(1 + 3 \frac{u^2}{E^2}) \arctg(\frac{E}{u}) - 3 \frac{u}{E}]}{[(1 + 3 \frac{b^2}{E^2}) \arctg(\frac{E}{b}) - 3 \frac{b}{E}]} P_{20}$$

جواب $\Delta U_g = 0$ در سیستم مختصات کروی:
$$\textcircled{I} U_g(\lambda, \theta, r) = \frac{GM}{r} \left[1 - \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^n [J_{nm} \cos m\lambda + k_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos \theta) \right]$$

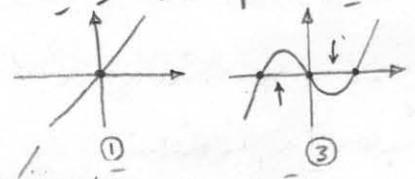
در سیستم مختصات کروی:
$$U_g(\lambda, \theta, r) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos \theta)$$

در سیستم مختصات بیضی:
$$U_g(\lambda, \beta, u) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \frac{Q_{nm}(i \frac{u}{E})}{Q_{nm}(i \frac{b}{E})} [a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\sin \beta)$$

آیا بین یک رابطه با فرم بسته می رسم؟

چون تابع λ نیست باید کاری کنیم تا جمله λ در رابطه \textcircled{I} حذف شوند؛ لذا $m=0$ در نظر گرفته می شود. حال با توجه به توزیع یکنواخت جرم جمله λ حذف می گردد. (توجه شود، قسمت فرد حذف می شود چون در هارمونیک های فرد به دلیل توزیع یکنواخت جرم دو طرف λ در یکدیگر راضی می کنند.)

$$U_g(\theta, r) = \frac{GM}{r} \left[1 - \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{2n} J_{2n} P_{2n}(\cos \theta) \right]$$



بنابراین در حل معادله $\Delta U_g = 0$ در سیستم مختصات کروی برای یک بیضی به یک سری رسیدیم که تا به نحایت ادامه دارد. (فرم بسته نیست)

λ ندارد - تناوب دورانی - فقط هارمونیک های زوج زونال
 $J_{n0} : J_{20} J_{30} \dots$

آبیت درص 195-188 - سوال امطانی

$$U_g(\beta, u) = \frac{GM}{r} + \frac{1}{3} \omega^2 r^2 + \left[\left(\frac{R}{r}\right)^5 - 1 \right] (P_{00} - P_{20})$$

در حل معادله $\Delta U_g = 0$ در سیستم مختصات بیضی برای یک بیضی به یک رابطه به فرم بسته رسیدیم.

استوا $\gamma_a = \frac{GM}{ab} [1 - m - \frac{1}{6} e' m \frac{q_0'}{q_0}]$

ارتباط فردرگن هندسی و جاذبی

قطب $\gamma_b = \frac{GM}{a^2} [1 + \frac{m}{3} e' \frac{q_0'}{q_0}] = \frac{GM}{a^2} + \frac{GM}{a^2} [\frac{1}{3} m e' \frac{q_0'}{q_0}]$

$f^* = \frac{\gamma_b - \gamma_a}{\gamma_a}$

$f + f^* = \frac{a-b}{a} + \frac{\gamma_b - \gamma_a}{\gamma_a} = \frac{\omega^2 b}{\gamma_a} [1 + \frac{e'}{2} \frac{q_0'}{q_0}]$

$f = \frac{a-b}{a}$

$q = [(1 + 3(\frac{u}{E})^2) \arctg(\frac{E}{u}) - 3 \frac{u}{E}]$

$\arctg(\frac{E}{u}) = \frac{E}{u} - \frac{1}{3} (\frac{E}{u})^3 + \frac{1}{5} (\frac{E}{u})^5 - \dots$

$q_0 = [(1 + 3(\frac{b}{E})^2) \arctg(\frac{E}{b}) - 3 \frac{b}{E}]$

$q' = - \frac{u^2 + E^2}{E} \frac{dq}{du}$

$q = [(1 + 3\frac{u^2}{E^2}) [\frac{E}{u} - \frac{1}{3} (\frac{E}{u})^3 + \frac{1}{5} (\frac{E}{u})^5 - \frac{1}{7} (\frac{E}{u})^7 + \dots] - 3 \frac{u}{E}]$
 $= \frac{E}{u} - \frac{1}{3} (\frac{E}{u})^3 + \frac{1}{5} (\frac{E}{u})^5 - \dots + 3 \frac{u}{E} - \frac{E}{u} + \frac{3}{5} (\frac{E}{u})^3 - \dots - 3 \frac{u}{E}]$

$q = 2 [\frac{1}{3 \times 5} (\frac{E}{u})^2 - \frac{2}{5 \times 7} (\frac{E}{u})^4 + \dots]$

$q_0 = q|_{u=b} = \frac{2}{15} e'^3 [1 - \frac{6}{7} e'^2 \dots]$, $q'_0 = \frac{2}{5} e' (1 - \frac{3}{7} e'^2 \dots)$

$\frac{E}{b} = e'$

$f + f^* = \frac{5}{2} \cdot \frac{\omega^2 b}{\gamma_a} (1 + \frac{q}{35} e'^2)$

$\frac{e' q_0'}{2 q} = 3(1 + \frac{3}{7} e'^2 + \dots)$
چونکه e'^2 ها کوچک هستند، صرف نظر میکنیم

$f + f^* = \frac{5}{2} \frac{\omega^2 b}{\gamma_a}$ → (clairaut) نتیجه

$$l = F(x, y) = F(x_0, y_0) + \left. \frac{\partial F}{\partial x} \right|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0}} (x - x_0) + \left. \frac{\partial F}{\partial y} \right|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0}} (y - y_0)$$

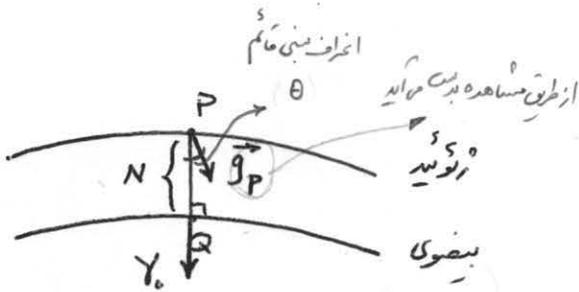
$$g = F(w, u) = F(u, b) + \left. \frac{\partial F}{\partial w} \right|_{\substack{w=u \\ u=b}} (w - u) + \left. \frac{\partial F}{\partial u} \right|_{\substack{w=u \\ u=b}} (u - b)$$

$$g = \gamma_0 + \left. \frac{\partial F}{\partial w} \right|_{\substack{w=u \\ u=b}} T + \left. \frac{\partial F}{\partial u} \right|_{\substack{w=u \\ u=b}} N$$

با معادله

چون در این معادله دو مجهول داریم

باید یکی از متغیرها را بر حسب دیگری بدست آوریم: رابطه بین (T, N)

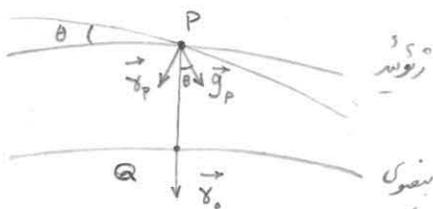


فرمول دوم برتر

T می تواند با یک مقدار اضافی دانسته باشد. در هر دو درجه میدان عمل نواحی از میدان عمل واقعی

$$\vec{\Delta g} = \vec{g} - \vec{\gamma}_0$$

$$\Delta g = |\vec{g} - \vec{\gamma}_0 \cos \theta| \approx g - \gamma_0 \quad \text{به دلیل کوچک بودن } \theta$$



$$\begin{aligned} \vec{\delta g} &= \vec{g}_p - \vec{\gamma}_p \\ &= \nabla W - \nabla U \\ &= \nabla (W - U) = \nabla T \end{aligned}$$

بردار نوسان جانبی

$$g = - \frac{\partial W}{\partial h}$$

در راستای بردار شیب فعل واقعی

$$\gamma_0 = - \frac{\partial U}{\partial h}$$

در راستای بردار شیب فعل نواحی

$$\delta g = - \frac{\partial W}{\partial h} + \frac{\partial U}{\partial h} = - \frac{\partial W}{\partial h} + \frac{\partial U}{\partial h} = - \frac{\partial}{\partial h} (W - U) \Rightarrow \boxed{\delta g = - \frac{\partial T}{\partial h}}$$

روی بیشوی مولد پتانسیل

$$W_p = U_p + T_p = U_q + \left. \frac{\partial U}{\partial h} \right|_q N_p + T_p \Rightarrow 0 = -\gamma_0 N_p + T_p$$

$$U_p = U_q + \left. \frac{\partial U}{\partial h} \right|_q N$$

درای زئونید

$$\boxed{N_p = \frac{T_p}{\gamma_0}}$$

فرمول دوم برتر

این معادله با فرض برابری بردار پتانسیل واقعی و مقدار پتانسیل بیشوی می باشد. ضمناً فرض شده $W = W_0$ است. (یعنی پتانسیل معلوم فرض شده)

$$g = \gamma_0 + \left. \frac{\partial F}{\partial W} \right|_{\substack{W=U \\ u=b}} T + \left. \frac{\partial F}{\partial u} \right|_{\substack{W=U \\ u=b}} N$$

$$g = \gamma_0 + \left. \frac{\partial F}{\partial W} \right|_{\substack{W=U \\ u=b}} T + \left. \frac{\partial F}{\partial u} \right|_{\substack{W=U \\ u=b}} \frac{T}{\gamma_0}$$

معادله ۱۸!

معادله دینامیک بنیادی روتوری فیزیکی:

$$g_p = \gamma_p + \delta g_p$$

$$\gamma_p = \gamma_0 + \left. \frac{\partial \gamma}{\partial h} \right|_Q N$$

$$g_p = \gamma_0 + \delta g_p + \left. \frac{\partial \gamma}{\partial h} \right|_Q N$$

به همان معادله با لا رسیدیم

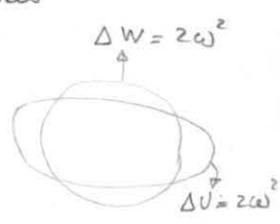
$$g_p = \gamma_0 - \frac{\partial T}{\partial H} + \frac{1}{\gamma_0} \cdot \left. \frac{\partial \gamma}{\partial h} \right|_Q T_p \rightarrow g = |\nabla W|$$

فرم خطی $g = |\nabla W|$

$$\Delta g = g_p - \gamma_0 = - \frac{\partial T}{\partial H} + \frac{1}{\gamma_0} \cdot \left. \frac{\partial \gamma}{\partial h} \right|_Q T$$

معادله دینامیک بنیادی روتوری فیزیکی

$$\begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = |\nabla W| \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \Delta T = 2\omega^2 - \Delta U = 0 \\ \Delta g = - \frac{\partial T}{\partial H} + \frac{1}{\gamma_0} \left. \frac{\partial \gamma}{\partial h} \right|_Q T \end{cases}$$



داده‌ی مرزی خطی

شرط مرزی خطی برای T

$$\Delta W = 2\omega^2 \Rightarrow \Delta(U+T) = 2\omega^2$$

$$\Delta U + \Delta T = 2\omega^2$$

اگر این ثابت شود تبدیل به یک مسئله دوین می‌شود اما در حال حاضر این مقدار متغیر است

$$C_1 V + C_2 \frac{\partial V}{\partial n}$$

انتخابی سطح مادی

انتخابی سطح نرمال

$$\frac{\partial g}{\partial H} = -2\omega^2 + k \pi f G + 2Jg$$

$$\frac{\partial \gamma}{\partial h} = -2\omega^2 + 2J\gamma$$

جلسه بعد:

$$g = |\nabla W|$$

$$f = f(x) = f(x_0 + \delta x)$$

$$= f(x_0) + \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{x=x_0} \delta x$$

$$g_p = |\nabla(U+T)| = (\nabla U_p + \nabla T)$$

اندازه = قدرمطلق

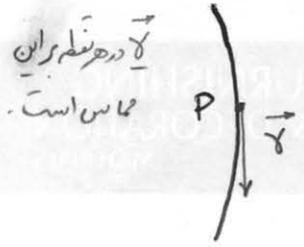
$$= |\vec{\gamma}_p + \nabla T_p| = \left[\gamma_p^2 + (\nabla T)^2 + 2\gamma_p \cdot \nabla T \right]^{1/2} = \gamma_p \left[1 + 2 \frac{\gamma_p}{\gamma_p^2} \nabla T + \frac{(\nabla T)^2}{\gamma_p^2} \right]^{1/2}$$

$$\sqrt{1+x} \approx 1 + \frac{x}{2} + \dots \Rightarrow g_p = \gamma_p + \frac{\gamma_p}{|\gamma_p|} \nabla T$$

این دلیل خوبی بود که ∇T از این عبارت صرف نظر کنیم

نوسان جاذبه

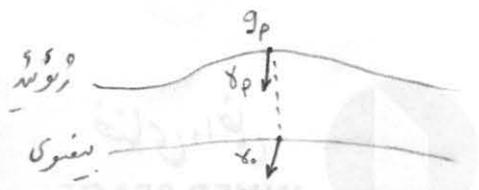
40 بردار گرانش در راستای λ مستقیم سویی



$$\frac{\partial T}{\partial h} = -\frac{\partial T}{\partial h} = -\frac{\partial T}{\partial h}$$

$$g_p = \gamma_p - \frac{\partial T}{\partial h}$$

همان توان جاذبه



ارتفع زمین \rightarrow چونکه مشاهده روی زمین N را داریم.

$$\gamma_p = \gamma_0 + \frac{\partial \gamma}{\partial h} N$$

برای این توانیم حساب کنیم، یک N اضافه می‌کنیم و از رابطه به سرکی بگذریم، آن را درست می‌آوریم.

$$g_p = \gamma_0 + \frac{\partial \gamma}{\partial h} N - \frac{\partial T}{\partial h} \Rightarrow g_p - \gamma_0 = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{\partial \gamma}{\partial h} N$$

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{\partial \gamma}{\partial h} N$$

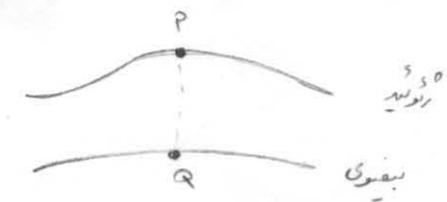
فتم خطی شده: $g = 17(u+t)$

روی بسیوی چون مولفه اول در هم معلوم است و مولفه سوم معلوم نیست Δ معلوم نیست در این رابطه N و T مجهول هستند پس یک معادله باره مجهول وجود دارد. برای اضافه کردن یک مشاهده از فرمول دوم برزاستفاده می‌کنیم.

$$W = U + T \rightarrow W_p = U_p + T_p$$

$$U_p = U_q + \frac{\partial U}{\partial h} N$$

بسط به سرکی سلور



$$W_p = U_q + \frac{\partial U}{\partial h} N + T_p = W_0 - \gamma_q N + T_p$$

Map3D.ir

معادله دینامیک بنیادی
فیزیکال ژئودزی (خطی شده)

$$N = \frac{T_p}{\gamma_0} \Rightarrow \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial h} T$$

فرمول دوم برز

$$\begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = 17|W| \end{cases} \xrightarrow{W=U+T} \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial h} T \end{cases}$$

$$\Delta W = \Delta(U+T) = 2\omega^2 = \frac{\Delta U}{2\omega^2} + \Delta T = 2\omega^2 \Rightarrow \Delta T = 0$$

در ظاهر این رابطه مانند مسئله نبع سوم (برون) می‌باشد ولی اینجا c_1 و c_2 اعداد ثابت نیستند چون ارتفاع تعیین کننده λ نیز تعیین می‌کند.

$$\begin{cases} \Delta V = f \\ c_1 V + c_2 \frac{\partial V}{\partial h} \end{cases}$$

$\Delta W = \begin{cases} -4\pi G f + 2\omega^2 & \text{داخل} \\ -k\pi G f + 2\omega^2 & \text{روی} \\ 2\omega^2 & \text{خارج} \end{cases}$	$\Delta U = \begin{cases} -4\pi G f^c + 2\omega^2 & \text{داخل} \\ -2\pi G f^c + 2\omega^2 & \text{روی} \\ 2\omega^2 & \text{خارج} \end{cases}$	برای خارج زمین مورد نظر ماست
---	---	---------------------------------

هدف رسیدن به این رابطه است: در فضای خارج زمین (تصحیح هوای آزاد) می‌خواهیم این رابطه را ساده کنیم.

$$\frac{\partial g}{\partial h} = 4\pi G f - 2\omega^2 - 2Jg$$

$$\frac{\partial \gamma}{\partial h} = 4\pi G f - 2\omega^2 - 2Jg$$

میانگین انحنای سطح نزال $J = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{M} + \frac{1}{N} \right)$ انحنای $(k = \frac{1}{r})$

$$M = \frac{a(1-e^2)}{(1-e^2 \sin^2 \varphi)^{3/2}}$$

$$e'^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2}$$

$$N = \frac{a}{(1-e^2 \sin^2 \varphi)^{1/2}} = \frac{a}{[1 - (\frac{a^2 - b^2}{a^2}) \sin^2 \varphi]^{1/2}} = \frac{a^2}{[a^2 - a^2 \sin^2 \varphi + b^2 \sin^2 \varphi]^{1/2}}$$

$a^2(1 - \sin^2 \varphi) + b^2(1 - \cos^2 \varphi) = a^2 \cos^2 \varphi + b^2 - b^2 \cos^2 \varphi$

$$= \frac{a^2}{[b^2 + (a^2 - b^2) \cos^2 \varphi]^{1/2}} = \frac{a^2}{b} \frac{1}{(1 + e'^2 \cos^2 \varphi)^{1/2}} \Rightarrow \frac{1}{N} = \frac{b}{a^2} (1 + e'^2 \cos^2 \varphi)^{1/2}$$

$$\frac{1}{M} = \frac{b}{a^2} (1 + e'^2 \cos^2 \varphi)^{3/2}$$

$$\frac{1}{N} = \frac{b}{a^2} (1 + e'^2 \cos^2 \varphi)^{1/2}$$

$e'^2 = \frac{a^2 - b^2}{b^2} \quad f = \frac{a-b}{a} \rightarrow \text{بسط به مرتبه اولی: } e'^2 = 2f$

$$\frac{1}{N} = \frac{b}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \varphi)^{1/2} = \frac{b}{a^2} (1 + f \cos^2 \varphi + \dots)$$

$$\frac{1}{M} = \frac{b}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \varphi)^{3/2} = \frac{b}{a^2} (1 + 3f \cos^2 \varphi + \dots)$$

$$J^N = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{M} + \frac{1}{N} \right) = \frac{b}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \varphi + \dots)$$

$$\frac{\partial \delta}{\partial h} = -2\omega^2 - \frac{2\delta b}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \varphi + \dots)$$

$$m = \frac{a^2 b \omega^2}{GM} = \frac{a \omega^2}{\gamma} \Rightarrow \omega^2 = \frac{m \delta}{a}$$

این سوال کرد!

$$\Delta W = \Delta U + \Delta T \Rightarrow \Delta T = \Delta W - \Delta U = 0$$

توضیح: این رابطه مربوط به جایی است که جرم نداشتن با سیم. یعنی این قسمت چون اختلاف این دو نسبت به شعاع ناچیز است از این مقدار صرف نظر می کنیم.

خارج از مرکز هر دو که بدون جرم هستند.

$$\Delta W = -4\pi G \rho + 2\omega^2$$

$$\Delta U = -4\pi G \rho^c + 2\omega^2$$

$$\Delta T = \Delta(W - U) = -4\pi G (\rho - \rho^c) \rightarrow \Delta T = -4\pi G \delta \rho$$

در اصل مقدار صحیح ΔT این رابطه است اما به دلیل کوچک بودن مقدار از آن صرف نظر می شود.

$\delta \rho$ در جایی صفر است که چگالی هر دو دقیقاً برابر است یعنی در خارج از زمین

$$\Delta W = -4\pi G \rho + 2\omega^2 \quad \text{داخل زمین}$$

$$W = G \iiint \frac{\rho}{l} dv + \frac{1}{2} \omega^2 r^2$$

جواب در هر دو حالت یکسان است.

$$\Delta W = 2\omega^2$$

$$W = G \iiint \frac{\rho}{l} dv + \frac{1}{2} \omega^2 r^2 \quad \text{خارج زمین}$$

بنابراین نوشتن $-4\pi G \rho$ در جواب تأثیر ندارد. از طرفی چون $\Delta T = \Delta W - \Delta U$ پس جمله $\frac{1}{2} \omega^2 r^2$ را ندارد.

$$T = G \iiint \frac{\rho \rho}{l} dv$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \delta}{\partial h} &= -\frac{2m\delta}{a} - \frac{2\delta b}{a^2} (1 + 2f \cos^2 \varphi + \dots) \\ &= -\frac{2\delta}{a} \left[m + \frac{b}{a} (1 + 2f \cos^2 \varphi + \dots) \right] \\ &= -\frac{2\delta}{a} [m + (1-f)(1 + 2f \cos^2 \varphi + \dots)] \\ &= -\frac{2\delta}{a} [m + 1 + 2f \cos^2 \varphi - f] \end{aligned}$$

$$f = \frac{a-b}{a} \Rightarrow \frac{b}{a} = 1-f$$

Map3D.ir

$$= -\frac{2\delta}{a} (1+m+f \cos 2\varphi) \Rightarrow \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{\partial \delta}{\partial h} = -\frac{2}{a} (1+m+f \cos 2\varphi)$$

$$\begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial H} - \frac{2}{a} (1+m+f \cos 2\varphi) \cdot T \end{cases}$$

تابع موقعیت نقطه است لذا ثابت نیست.

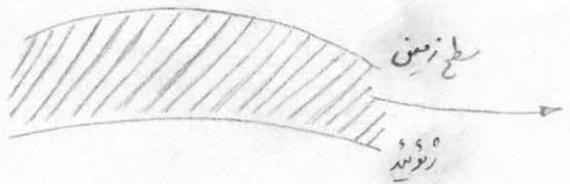
گرادین پوانکاره - پیری : کاربرد در سیستم های ارتفاعی

$$\begin{cases} \frac{\partial g}{\partial H} = 4\pi G \rho - 2\omega^2 - 2J_2 \gamma \\ \frac{\partial \delta}{\partial h} = -2\omega^2 - 2J_2 \gamma \end{cases}$$

$$J_2 \gamma = J_2 \gamma \Rightarrow \frac{\partial g}{\partial H} = \frac{\partial \delta}{\partial h} + 4\pi G \rho$$

فرض پوانکاره - پیری
در خارج از زمین
 $\rho = 2.67 \text{ g/cm}^3$
 $G = 6.67 \times \dots$

0.3086 mGal/m
در فضای خارج بیضوی
با افزایش ارتفاع کاهش می یابد



$\frac{\partial g}{\partial H} = 0.0848 \text{ mGal/m}$ تغییرات شیب تپل در فضای داخل زمین
اضرای راستای خط ساقولی :

مؤلفه های خط ساقولی افقی

$$\delta \xi = -\int_A^B \frac{1}{g} \cdot \frac{\partial g}{\partial x} dh$$

مؤلفه های خط ساقولی عمودی

$$\delta \eta = -\int_A^B \frac{1}{g} \cdot \frac{\partial g}{\partial y} dh$$

مؤلفه های خط ساقولی شمال

$$\delta \xi^N = -\int_A^B \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{\partial \delta}{\partial x} dh$$

مؤلفه های خط ساقولی شرق

$$\delta \eta^N = -\int_A^B \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{\partial \delta}{\partial y} dh$$

تقریبی از فرمول کاسینی : $\gamma = \gamma_a (1 + f^* \sin^2 \varphi)$

$$\frac{\partial \delta}{\partial y} = \frac{\partial \delta}{\partial (R \cos \varphi \cdot \lambda)} = \frac{1}{R \cos \varphi} \cdot \left(\frac{\partial \delta}{\partial \lambda} \right) = 0 \Rightarrow \delta \eta^N = 0$$

یعنی تقریبی از خط ساقولی شمال در این راستا نداریم



$$\frac{\partial \delta}{\partial x} = \frac{\partial \delta}{\partial (R \cdot \varphi)} = \frac{1}{R} \cdot \frac{\partial \delta}{\partial \varphi} = \frac{2\gamma_a \cdot f^*}{R} \sin \varphi \cos \varphi = \frac{\gamma_a \cdot f^*}{R} \sin 2\varphi$$

ادامه در صفحه بعد

$\delta \xi^N = - \int_A^B \frac{f^*}{R} \sin 2\varphi dH = - 0.17'' \sin 2\varphi \Delta H_{AB}$

انحنای خط ساقولی

$\Delta T = 0$
 $\Delta g = - \frac{\partial T}{\partial H} - \frac{2}{a} (1+m+f \cos 2\varphi) T$

ادامه ی بحث - بعد از حذف سازی چه کنیم؟
 در شرط معادله ی پارامترها ثابت نیستند

از این به بعد مسئله را به صورت معادله حل می کنیم - یعنی کده ای که منظمی مورد نظر را به بهترین شکل تقریب می زند طوری انتخاب می کنیم که حجم کده برابر با حجم بیضوی باشد.

$\frac{4}{3} \pi R^3 = \frac{4}{3} \pi a^2 b \Rightarrow R = \sqrt[3]{a^2 b}$



به این کده یک پتانسیل هم نسبت می دهیم (غیردوانی)

$U = \frac{GM}{r} \Rightarrow \gamma = \frac{\partial U}{\partial r} = - \frac{GM}{r^2}$

Map3D.ir

$\Delta T = 0$
 $\Delta g = - \frac{\partial T}{\partial r} + \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial r} \cdot T$

حال می توانیم سیستم مختصات کروی را جایگزین سیستم مختصات بیضوی کنیم.
 عوض کردن سیستم مختصات تا آنی در مسئله ندارد. فقط حل آن را ساده تر یا پیچیده تر می نماید.

$\frac{\partial \gamma}{\partial r} = - \frac{2GM}{r^3} = - \frac{2\gamma}{r} \Rightarrow \frac{1}{\gamma} \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial r} = - \frac{2}{r}$

Δg یک پارامتر فرنی ← تابع دو متغیره (مثل فاصله)

$\Delta g = - \frac{\partial T}{\partial r} = \frac{2}{r} \cdot T$



با تقریبی می توان مساهلات روی زمین را هم از زاویه مساهله روی بیضوی یا کره دانست.

$\Delta T = 0$
 $\Delta g = - \frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} \cdot T$

مسئله تبدیل به یک مسئله کروی تبدیل شد که پیش از این خطه نرسیده بود.

حال باید T را نسبت به r و theta بیان کنیم: $N = \frac{T}{\gamma_0}$

$T = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos \theta)$

جواب معادله در شرایط کره

$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \sum_{m=0}^n (a_{nm} \cos m\lambda + b_{nm} \sin m\lambda) P_{nm}(\cos \theta)$

$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \sum_{m=0}^n [a_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos \theta) + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos \theta)]$

$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} T_n$

T_n : هر دوینکله ای کروی سطحی T
 روی سطح کره انبار T را بر حسب هر دوینکله ای کروی بسط داده ایم → تشکیل سیستم پایه

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} \cdot T$$

$$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot T_n$$

جواب در هر نقطه از فضای اما T_n مجهول است.

$$\frac{\partial T}{\partial r} = -\sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{n+1}{r}\right) \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot T_n$$

$$\frac{2}{r} T = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2}{r} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot T_n$$

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{n-1}{r}\right) \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot T_n$$

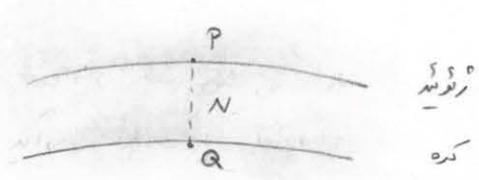
روی کره $r=R$

$$r \cdot \Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} (n-1) \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} T_n$$

خود Δg در فضای خارج کره یک کمیت هارمونیک نیست ← در معادله لاپلاس صدق نمی کند.

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n$$

روی کره $R=r$



T_n از این رابطه بدست می آید در رابطه بالا

گذاشه می شود. T برای هر نقطه ای در فضای بیرون کره

T روی زونید باید یکنواخت بود ← دانستیم مقدار مجهول روی مرز

از حل مسئله مقدار مرزی به دنبال بدست آوردن T در فضای خارج کره هستیم.

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n [a'_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos\theta) + b'_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos\theta)]$$

چون Δg تابعی روی کره (تقریبی از زونید) است می توانیم آن را به سری هارمونیک گویا T تبدیل کنیم.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n [a'_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos\theta) + b'_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos\theta)] = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=0}^n \left(\frac{n-1}{R}\right) [a_{nm} \cos m\lambda P_{nm} + \dots + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}]$$

Δg_n : هارمونیک کره سطحی Δg

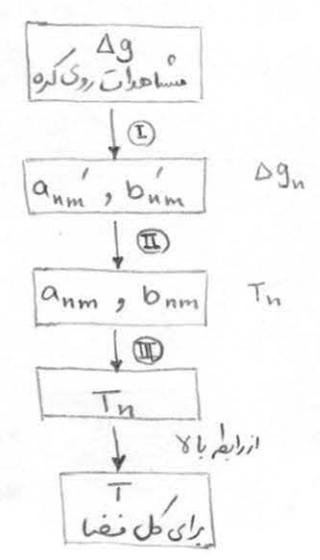
$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} \Delta g_n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n \Rightarrow \Delta g_n = \frac{n-1}{R} T_n$$

می خواهیم T_n را بر حسب Δg_n بیابیم:

$$\begin{pmatrix} a'_{nm} \\ b'_{nm} \end{pmatrix} = \frac{2n+1}{2\pi} \cdot \frac{(n-m)!}{(n+m)!} \iint \Delta g P_{nm}(\cos\theta) \begin{pmatrix} \cos m\lambda' \\ \sin m\lambda' \end{pmatrix} ds \quad \text{I}$$

$$\begin{cases} a'_{nm} = \frac{n-1}{R} a_{nm} \\ b'_{nm} = \frac{n-1}{R} b_{nm} \end{cases} \Rightarrow T_n = \frac{R}{n-1} \Delta g_n \quad \text{II}$$

از بساوی فوق نتیجه می شود.



ضرایب a_{nm} و b_{nm} را در Δg قرار دهیم با استفاده از قوسین جمع

$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \Delta g_n$ ارتباط Δg با هر موینس

$\Delta g_n = \sum_{m=0}^n [a_{nm} \cos m\lambda P_{nm}(\cos\theta) + b_{nm} \sin m\lambda P_{nm}(\cos\theta)]$

چاره‌بندی تابع بر حسب عرض جغرافیایی

$\Delta g_n = \frac{2n+1}{4\pi} \iint \Delta g \cdot P_n(\cos\psi) ds$

ارتباط Δg با هر موینس



$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} T_n = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot \frac{R}{4\pi} \cdot \frac{2n+1}{n-1} \iint \Delta g P_n(\cos\psi) ds$

$T = \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} \cdot \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} P_n(\cos\psi) ds$ این رابطه در $n=1$ تعریف نمی‌شود.

$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot \frac{R}{n-1} \Delta g_n \xrightarrow{r=R} T = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\Delta g_n R}{n-1}$

$T = \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} P_n(\cos\psi) ds$ روی سطح کره

$T = \sum_{n=0}^{\infty} T_n = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} T_n = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} \frac{R}{n-1} \Delta g_n$

$T = \sum_{n=0}^{\infty} T_n = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} T_n$ چون $n=1$ تعریف نمی‌شود، T_0 و T_1 را جدا می‌کنیم

$T = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{R}{n-1}\right) \Delta g_n$

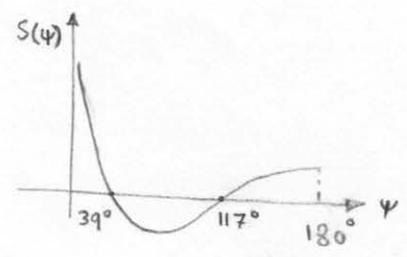
$T = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} \frac{R}{n-1} \cdot \frac{2n+1}{4\pi} \iint \Delta g \cdot P_n(\cos\psi) ds$

$T = T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \sum_{n=2}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} P_n(\cos\psi) ds$ بازه اشتراک برای روی سطح کره است

T روی سطح کره که در آن N را می‌سازیم نمودار (*)

$T = T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \sum_{n=2}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} P_n(\cos\psi) ds$

$S(\psi)$: کرنل استوکس (حاصل یک سرداست)



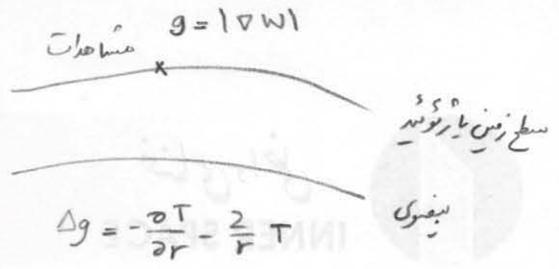
$T = T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g S(\psi) ds$

$N = \frac{T}{\gamma_0}$

رابطه (*) مقدار T را روی یک نقطه به مختصات (λ, θ) روی سطح کره در هر بار هر مشاهده Δg روی این سطح نیز فوقانی باشد (θ', λ') وجود دارد ψ فاصله هر نقطه از موقعیت T است.

$$\begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = 17W \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta(U+T) = 2\omega^2 \\ g = 17(U+T) \end{cases}$$

$$W = U + T$$



این رابطه در هر نقطه از صفا برقرار است
مشاهده روی زئونیگه است اما معادله برای همه جا برقرار است

Map3D.ir

$$\Rightarrow \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial H} - \frac{2}{a} (1+m+f \cos 2\varphi) T \end{cases}$$

تعلیمی شروع فیزیکال می شود از زمان استوکس تبدیل Δg های روی سطح کره به T بود.

به نسبت برده تمام شود!

در نظر گرفتن این کره به جای نیفری
به صورت کلی و هم حجم

$$r=R \quad \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T \end{cases} \Rightarrow \Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{n-1}{R}\right) T_n \quad \text{I}$$

مسئله روس

$$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} T_n \rightarrow T \text{ های سطحی}$$

روی زئونیگه

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \frac{(n-1)}{r} T_n$$

Δg : مشاهده
 T یا T_n : معیولات

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \Delta g_n \quad \text{II}, \quad \Delta g_n = \sum_{m=0}^n (a'_{nm} \cos m\lambda + b'_{nm} \sin m\lambda) P_n(\cos \varphi)$$

چون تابع Δg روی زئونیگه (سطح کره) تغییر می کند می توان آن را به سری هارمونیک بسط داد.

$$\Delta g_n = \frac{2n+1}{4\pi} \iint \Delta g P_n(\cos \varphi) ds$$

از این طریق رابطه ای بین هارمونیک های Δg_n و T_n برست می آید:

$$\text{I}, \text{II} \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} \Delta g_n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n \Rightarrow T_n = \frac{R}{n-1} \Delta g_n$$

اما مشکل این رابطه $n=1$ است یعنی T_1 را نمی توان محاسبه نمود.

$$T = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} T_n = T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} \frac{R}{n-1} \Delta g_n$$

چون سری T همگرای یکنواخت است، می توان جای \iint و \sum را عوض کرد.

$$\begin{aligned} &= T_0 + T_1 + \sum_{n=2}^{\infty} \frac{R}{n-1} \cdot \frac{2n+1}{4\pi} \iint \Delta g P_n(\cos \varphi) ds \\ &= T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \sum_{n=2}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} P_n(\cos \varphi) ds \end{aligned}$$

جابجایی در رابطه T_n !

$$T = T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\varphi) ds$$

تابع / کنترل استوکس $S(\varphi)$

این رابطه جواب معادله $\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T$ است.

$$= -R \Delta g_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\varphi) ds$$

جابجایی در رابطه Δg_n

$$\Delta g_0 = \frac{1}{4\pi} \iint \Delta g ds$$

هارمونیک صفرم: میانگین تابع Δg روی سطح کره

$$N \xleftarrow{\text{فردل هم برز}} T \xleftarrow{(***)} T_n \xleftarrow{(**)} \Delta g_n \xleftarrow{(*)} \Delta g$$

$$(*) \quad \Delta g_n = \frac{2n+1}{4\pi} \iint \Delta g \cdot P_n(\cos \varphi) \, ds$$

$$(**) \quad T_n = \frac{R}{n-1} \Delta g_n$$

$$(***) \quad T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} \cdot \frac{n-1}{r} \cdot T_n$$

فردل هم برز $N = \frac{T}{\gamma_0}$

$$T = W - U$$

$$T_0 = W_0 - U_0 = \frac{GM}{R} - \frac{GM^N}{R} = \frac{GSM}{R} = 0$$

اگر جسم زمین و بیضوی دقیقاً یکسا باشد، می توان از هارمونیک دریم صغیرم صرف نظر کرد.

$$T_1 = W_1 - U_1 = 0$$

هارمونیک های دریم بلکم : مرکز ثقل سیستم کراتیفات

پس اگر مرکز ثقل زمین و بیضوی دقیقاً برهم منطبق باشند از هارمونیک دریم بلکم هم می توان صرف نظر نمود.

$$T = \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds$$

پس با دو فرض بالا می توان از جملات T_0 و T_1 صرف نظر کرد:

$$N = \frac{R}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds$$

اشکال استوایی

ارتفاع متوسط نسبت به یک بیضوی که هم جرم با زمین و هم مرکز ثقل با آن است:

اما خواهیم دید که اگر زمین و بیضوی هم مرکز ثقل هم نباشند، باز هم می توان از T_1 صرف نظر کرد:

$$T = \frac{GSM}{R} + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds$$

برای حالت غیر ایده آل:

چون این رابطه جواب معادله Δg است انظر از این رابطه $(\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T)$ اشکال تقریبی رسیدیم به T_1

پس T_1 ثابت اشکال - حال T_1 را چند دقیقه بفرمایم؟



$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n$$

$$\Delta g_n = \frac{n-1}{R} T_n$$

T_1 در این رابطه منفی می شود، به نایب اشکال در بالا صفاست.

T_1 هر مقداری داشته باشد روی مشاهده تأثیری ندارد.

$$\Delta g = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n = -\frac{T_0}{R} + \frac{T_2}{R} + \dots$$

$n=1 \Rightarrow T_1=0$

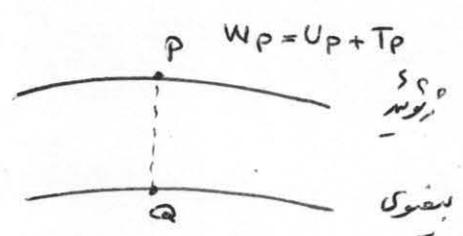
$$T = \frac{GSM}{R} + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds \Rightarrow N = \frac{GSM}{R \gamma_0} + \frac{R}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds$$

$$N = N_0 + N_1 + \sum_{n=2}^{\infty} N_n$$

$$W_p = U_p + T_p, \quad U_p = U_Q + \frac{\partial U}{\partial h} \Big|_Q \cdot N$$

$$W_p = U_Q - \gamma_Q N + T_p \Rightarrow N = \frac{T_p - W_p + U_Q}{\gamma_0}$$

$$\delta W = W_0 - U_0$$



اگر بجای که چهار پارامتر از طریق معادلات به دست می آید پس دارای خطا هستند، بنابراین δW به وجود می آید. (GM, ω, a, J^2)

$$N = \frac{T - \delta W}{\gamma_0}$$

از این پس باید از این رابطه برابر N استفاده نمود \rightarrow فرمول بریزد تعمیم یافته

پس با توجه به فرمول بریز تعیین یافته روابط را باز نویسی می کنیم :

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{\partial \gamma}{\partial h} N$$

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{1}{\gamma_0} \cdot \frac{\partial \gamma}{\partial h} (T - \delta W)$$

معادله دیفرانسیل بنیادی تعیین یافته

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{R} (T - \delta W) \quad \text{روی کره}$$

$$\Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{R} T + \frac{2}{R} \delta W$$



$$\begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g - \frac{2}{R} \delta W = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{R} T \end{cases}$$

چون مقدار ثابت است

چون پتانسیل در روی کره یکنواخت است پس U ثابت است

$$\sum_{n=0}^{\infty} \Delta g_n - \frac{2}{R} \delta W = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{n-1}{R} T_n \Rightarrow \Delta g_0 + \Delta g_1 + \dots - \frac{2}{R} \delta W = -\frac{T_0}{R} + \frac{T_2}{R} + \dots$$

پس تمام Δg و مقادیر ثابتی اضافه می کنیم و هیچ تأثیری روی T نمی گذارد.

$$\begin{cases} \Delta g_0 - \frac{2}{R} \delta W = -\frac{T_0}{R} \\ \Delta g_2 = -\frac{T_2}{R} \\ \vdots \end{cases}$$

این مقادیر ثابت اضافه کردیم.
ثابت است. به معنای این که داریم
را کنار Δg میزنیم چوله

$$T = \frac{G \delta M}{R} + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g' \cdot s(\psi) \cdot ds \rightarrow \frac{R}{4\pi} \iint (\Delta g - \frac{2}{R} \delta W) s(\psi) ds$$

$$N_0 \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot s(\psi) ds$$

$$N = \frac{G \delta M}{R \gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \cdot s(\psi) ds$$

اضافه کردن این مقادیر ثابت روی T تأثیری ندارد ولی روی N تأثیر گذار است چون δW روی N از قبل تأثیر نداشته

حجم برابر با حجم زمین ثابت و پتانسیل آن با پتانسیل روی بقیه این اختلاف دارد (SW)

این اختلافها در اثر خطای اندازه گیری اگر اختلاف پتانسیل صغیر باشد این صفر به وجود آمده اند اگر اختلاف حجم صغیر باشد این صفر

$$N_0 = \frac{G \delta M}{R \gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} \rightarrow \text{پارامتر متعلق به N_0 را روی زمین مشاهده کرد}$$

$$\Delta g_0 = \frac{2}{R} \delta W - \frac{G \delta M}{R^2} \rightarrow \text{میانگین Δg کروی سطح}$$

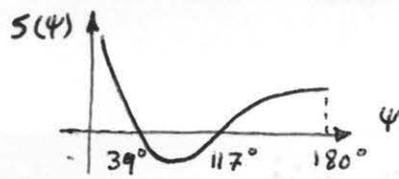
دو معادله در مجموع
($\delta M, \delta W$)

$$G \delta M = R (R \Delta g_0 + 2 \gamma_0 N_0) \quad \text{این فاصله روی زمین اندازه گیری - انتقال روی بقیه این نسبت میباشد}$$

$$\delta W = R \Delta g_0 + \gamma_0 N_0$$

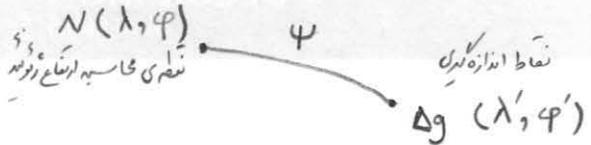
میانگین Δg ؟

اگر بخواهیم ارتفاع زمین در یک نقطه را بدانیم باید Δg روی کل زمین را داشته باشیم.



$$S(\psi) = \sum_{n=2}^{\infty} \frac{2n+1}{n-1} P_n(\cos \psi)$$

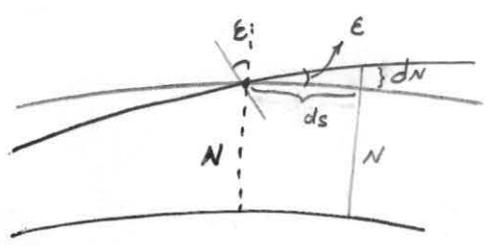
$S(\psi)$: نسبت به مبدأ یعنی جابجیده می‌شود (از تابع ژئوئید اصابت کنیم محاسبه می‌شود)



فرم بسته‌ی تابع استوکس:

$$S(\psi) = \frac{1}{\sin(\psi/2)} - 6\sin\frac{\psi}{2} + 1 - 5\cos\psi - 3\cos\psi \cdot \ln(\sin\frac{\psi}{2} + \sin^2\frac{\psi}{2})$$

$$N = \frac{GSM}{R\gamma_0} - \frac{SW}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds$$



قراردادی (برای جهت‌نمایی) ژئوئید

فرمولهای وینینگ - ماینز:

$$\epsilon = -\frac{dN}{ds}$$

(نسبت ژئوئید به بیضوی) زاویه انحراف قائم

بیضوی

روی کره به شعاع R

در راستای نصف النهاری

$$\xi = -\frac{dN}{ds_\varphi} = -\frac{dN}{R \cdot d\varphi} = -\frac{1}{R} \frac{\partial N}{\partial \varphi}$$

در راستای قائم‌الویه

$$\eta = -\frac{dN}{ds_\lambda} = -\frac{1}{R \cos \varphi} \frac{\partial N}{\partial \lambda}$$

$$\xi = -\frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds \right) = -\frac{1}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \frac{\partial S(\psi)}{\partial \varphi} ds$$

$$\eta = -\frac{1}{4\pi\gamma_0 \cos \varphi} \iint \Delta g \frac{\partial S(\psi)}{\partial \lambda} ds$$

$$\frac{\partial S(\psi)}{\partial \varphi} = \frac{dS(\psi)}{d\psi} \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \varphi}$$

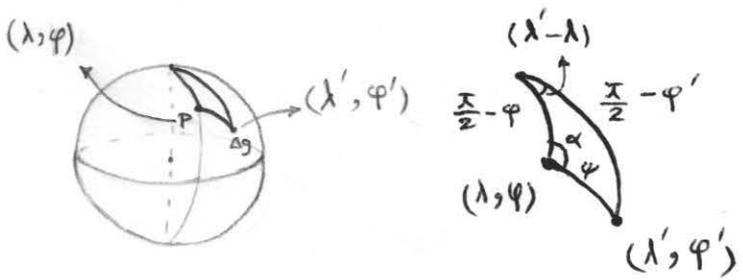
$$\frac{\partial S(\psi)}{\partial \lambda} = \frac{dS(\psi)}{d\psi} \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \lambda}$$

$$\xi = -\frac{1}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \frac{dS(\psi)}{d\psi} \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} ds$$

$$\eta = -\frac{1}{4\pi\gamma_0 \cos \varphi} \iint \Delta g \frac{dS(\psi)}{d\psi} \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \lambda} ds$$

از این رابطه نسبت به λ و φ مشتق می‌گیریم

$$\cos \psi = \sin \varphi \sin \varphi' + \cos \varphi \cos \varphi' \cos(\lambda' - \lambda)$$



$$N = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g S(\psi) ds$$

$$\frac{\sin(\lambda' - \lambda)}{\sin \varphi} = \frac{\sin \alpha}{\cos \varphi'} \Rightarrow \sin(\lambda' - \lambda) \cos \varphi' = \sin \alpha \sin \varphi$$

قاعده سینوسها:

$$-\sin \psi \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} = \cos \varphi \sin \varphi' - \sin \varphi \cos \varphi' \cos(\lambda' - \lambda)$$

$$-\sin \psi \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \lambda} = \cos \varphi \cos \varphi' \sin(\lambda' - \lambda) \rightarrow -\sin \psi \frac{\partial \psi}{\partial \lambda} = \cos \varphi \sin \alpha \sin \psi$$

با توجه به قاعده سینوسها

$$\frac{\partial \psi}{\partial \lambda} = -\sin \alpha \cos \varphi$$



$$\sin \psi \cos \alpha = \cos \varphi \sin \varphi' - \sin \varphi \cos \varphi' \cos(\lambda' - \lambda) \rightarrow \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} = -\cos \alpha$$

روابط وینبیل - ماینز (برابر عدد η)

$$\left(\begin{matrix} \xi \\ \eta \end{matrix} \right) = \frac{1}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \left(\frac{ds(\psi)}{d\psi} \right) \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix} ds$$

$$\frac{ds(\psi)}{d\psi} = -\frac{\cos(\frac{\psi}{2})}{2 \sin^2(\frac{\psi}{2})} + 8 \sin \psi - 6 \sin \frac{\psi}{2} - 3 \frac{1 - \sin(\frac{\psi}{2})}{\sin \psi} + \dots$$

ابتدا هدف تعیین W بود. که از این روابط بدست می‌آید. اما مقدار λ اختلاف W با میدان پتانسیل زمناست. یعنی محاسبه N ، ξ و η .

کاربرد: به همراه GPS برای محاسبه ارتفاع اورتومتریک (کارتای عمران)

در روزگاری این سه پارامتر برای ما اهمیت دارند

$$W = U + T$$

در هر نقطه در فضای خارج زمین

$$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r} \right)^{n+1} T_n$$

$$W = U(\lambda, \theta, r) + \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r} \right)^{n+1} \cdot T_n$$

$$\left. \begin{aligned} N &= \frac{R}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g S(\psi) ds \\ \xi &= \frac{1}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \cos \alpha ds \\ \eta &= \frac{1}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g \frac{ds(\psi)}{d\psi} \sin \alpha ds \end{aligned} \right\}$$

کاربرد: انتقال زوایا به روی بیضی - استانات زلزله

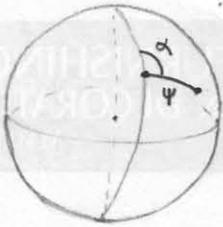
برای محاسبه این انتگرالها مستطالتی وجود دارد. که البته انتگرالها روی سطح بسته باید باشد و در صورت پیوسته. حال آنکه اندازه گیری لاوت هدات به صورت گسترده روی زمین می‌باشد. پس انتگرال باید به صورت گسترده (سیما) صورت گیرد. مشکل بعدی این است که $\frac{3}{4}$ کره زمین آب است که در این سطح وسیع داره شتاب ثقل یقین قابل دست یابی نیست. همچنین در همان $\frac{1}{4}$ خشکی که نیز کمبود داده ها باعث عدم بسته شدن زمین شده است.

البته این کمبود با داشتن داده کار ماهواره کار نقل سنجی کاهش یافته است. اما از آنجا که ماهواره کار گراو متر قادر به سنجش طول موجهای کوتاه نیستند این مشکل همچنان باعث بسته شدن زمین شده است.

$$N = \sum_{n=0}^{\infty} N_n = \sum_{n=0}^{\ell} N_n + \sum_{n=\ell+1}^{\infty} N_n$$

طول موجهای بلند (از مشاهدات ماهواره‌ای) طول موجهای کوتاه (از مشاهدات زمینی)

حال استبدال در فوق را در سیستم مختصات حل کنیم؟ حل این استبدال جزء سرفصل نیست اما سیستم مختصات است.



در سیستم مختصات قطبی: مشکل در استبدال وجود دارد. در صورت نظری اندازه گیری $(\psi=0)$: $S(\psi) \rightarrow \infty$ بنابراین سیستم مختصات را عوض می کنیم تا مشکل سینکولاریتی برطرف گردد.

تبدیل $\Delta g(\lambda', \varphi') \rightarrow \Delta g(\psi, \alpha)$

λ'	φ'	Δg	ψ	α
-	-	-	-	-

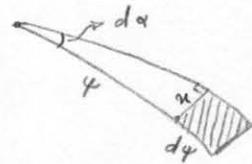
بابت اطلاعات

$\cos \psi = \sin \varphi$... با توجه به رابطه ψ : با توجه به روابط زونوزی α :

$$N = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \int_{\psi=0}^{\pi} \int_{\alpha=0}^{2\pi} \Delta g(\psi, \alpha) S(\psi) \sin \psi d\alpha d\psi$$

چون $d\alpha \rightarrow 0$

Map3D.ir



$\frac{\sin(d\alpha)}{\alpha} = \frac{\sin 90^\circ}{\sin \psi}$
 $\alpha = \sin \psi \cdot d\alpha$

این عبارت در فرم بسته تابع $S(\psi)$ در $\psi=0$ سینکولاریتی شود $\frac{1}{\sin(\psi/2)}$

به این ترتیب پس از ضرب کردن، سینکولاریتی از بین می رود:

$$N = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \int_{\psi=0}^{\pi} \int_{\alpha=0}^{2\pi} \Delta g(\psi, \alpha) \cdot S(\psi) \sin \psi d\psi d\alpha$$

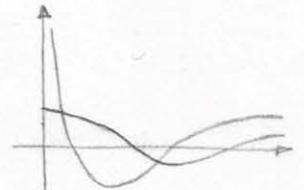
$$= \frac{R}{2\gamma_0} \int_{\psi=0}^{\pi} \left(\frac{1}{2\pi} \int_{\alpha=0}^{2\pi} \Delta g(\psi, \alpha) d\alpha \right) S(\psi) \sin(\psi) d\psi$$

$\Delta \bar{g}(\psi)$: میانگین Δg ؟

$$= \frac{R}{\gamma_0} \int_{\psi=0}^{\pi} \Delta \bar{g}(\psi) \cdot \left(\frac{1}{2} S(\psi) \sin \psi \right) d\psi$$

$F(\psi)$: دلیتر سینکولاریتی ندارد

$$= \frac{R}{\gamma_0} \int_{\psi=0}^{\pi} \Delta \bar{g}(\psi) \cdot F(\psi) d\psi$$

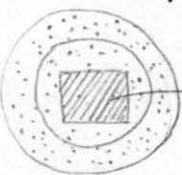


حُسن: سینکولاریتی $S(\psi)$ از بین می رود.

عیب: چون قطب در هر نقطه وابسته به مختصات در آن نقطه است و با تغییر نقطه محاسباتی باید همی Δg ها را به سیستم با مبدأ جدید منتقل کرد لذا حجم محاسبات بسیار زیاد است.

در سیستم مختصات کروی:

$$N = \frac{R}{4\pi\gamma_0} \int_{\varphi'=-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_{\lambda'=0}^{2\pi} \Delta g(\lambda', \varphi') \cdot S(\psi) \cos \varphi' d\lambda' d\varphi'$$



داخلی ترین بخش

حُسن: سیستم مختصات کروی همان سیستم مختصات داده کُرم است.

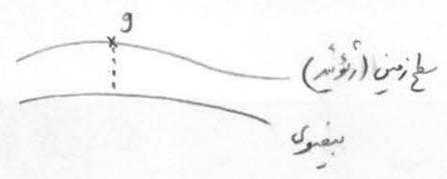
عیب: سینکولاریتی از بین نمی رود.

در عمل منطقی مورد مطالعه به سه بخش تقسیم می شود. در داخلی ترین بخش از داده های با طول موج کوتاه به صورت مشاهدات زمینی استفاده می کنیم که به دلیل گسسته بودن اطلاعات، استبدال به سری تبدیل می شود. در این بخش، سیستم مختصات قطبی مناسب تر خواهد بود. اما در دو بخش بیرونی تر و بیرونی از طول موج بلند و داده های ماهواره ای استفاده شده که سیستم مختصات کروی برای آنها مناسب تر است.

~~تصحیحات جاذبی :~~

$$\begin{cases} \Delta W = 2\omega^2 \\ g = \nabla |W| \end{cases}$$

بصورت



مشاهدات روی زمین ولی فرض کردیم روی ارتوئید
براین اساس مسئله را خطی نمودیم

$$n = n_0 + \delta n$$

$$W = U + T \rightarrow \Delta(U + T) = 2\omega^2$$

$$g = |\nabla(U + T)|$$

$$\rightarrow \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial h} + \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial h} \cdot T \end{cases}$$

بصورت

$$N = \frac{T}{\gamma_0}$$



کجه $\begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T \end{cases}$
برای مرتبه از تقاضا این رابطه برقرار است
برای هر دو سطح هم پتانسیل میدان ثقل
واقعی و نرمال

$$T = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{R}{r}\right)^{n+1} T_n$$

T: ثابت استرکال ← هر قدراری باشد روی Δg تأثیر ندارد

$$T = T_0 + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g \cdot S(\psi) ds = \frac{GSM}{R} + T_1 + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g S(\psi) ds$$

$$T = \frac{GSM}{R} + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g S(\psi) ds \rightarrow N = \frac{GSM}{R\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g S(\psi) ds$$

$$\Delta g_n = \frac{n-1}{R} T_1$$

$$N = \frac{T - \delta W}{\gamma_0}$$

$$\begin{cases} \Delta g = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T + \frac{2}{R} \delta W \\ \Delta T = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g + \frac{2}{R} \delta W = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta T = 0 \\ \Delta g' = -\frac{\partial T}{\partial r} - \frac{2}{r} T \end{cases}$$

$$T = \frac{GSM}{R} + \frac{R}{4\pi} \iint \Delta g' S(\psi) ds$$

الگه مسئله مقدار ثابتی اضافه نکردیم شود
تأثیر روی T ندارد

$$\iint (\Delta g + \frac{2}{R} \delta W) S(\psi) ds = \iint \Delta g S(\psi) ds + \frac{2}{R} \iint \delta W S(\psi) ds$$

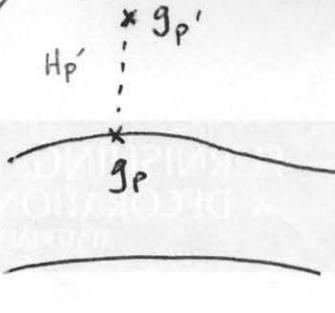
$$N = \frac{GSM}{R\gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g S(\psi) ds$$

در N را تغییر دهد

$$\begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix} = \frac{1}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g \frac{dS(\psi)}{d\psi} \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix} ds$$

استرکال و سینک - مانتر

انتظار ما از $\Delta g = g - \gamma_0$ معادری نزدیک به صفر (نسبت یا منفی) است اما این اتفاق عملاً نمی افتد.



سطح زمین
بنفوی

تعصیبات جاذبی: در فرض موارد مشاهدات از طریق هوا برداری می شود. بنابراین باید آنها را به روی سطح زمین انتقال داد که این هم از طریق گرداب های آزاد میسر می شود.

$$g_{P'} = g_P + \left(\frac{\partial g}{\partial H}\right) H_{P'}$$

تعصیب هوای آزاد ← گرداب های آزاد

از بسط هم سری تیور به دست می آید: تغییرات نسبت نقل نسبت به ارتفاع در هوای آزاد یعنی جایی که جرم وجود ندارد

$$g_P = g_{P'} - \frac{\partial g}{\partial H} H_{P'}$$

$$g_P = g_{P'} + \delta g^{FA}$$

$$\delta g^{FA} = \pm 0.3086 \left(\frac{mgal}{m}\right) H$$

Map3D.ir

یادآوری: Δg را برای اینجه خواستیم:

$$\iint (\Delta g) S(\psi) dS$$

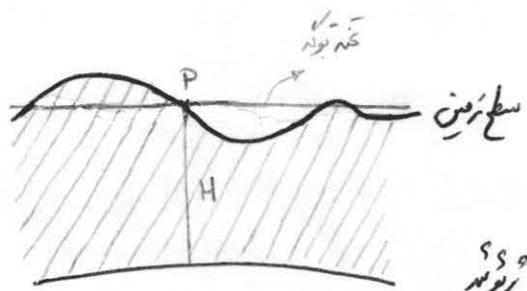
$$\Delta g^{FA} = g_P - \gamma_0 = g_{P'} + \delta g^{FA} - \gamma_0$$

در مشاهده

آن زمانی جاذبه هوای آزاد

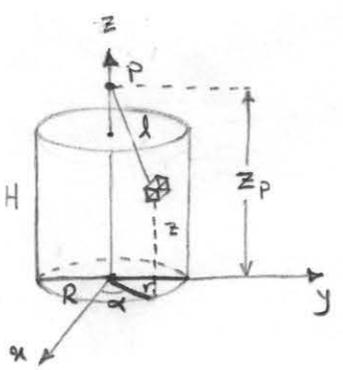
از زمین دور: تعصیب منفی
به زمین نزدیک: تعصیب مثبت

این روابط مربوط به هوای آزاد است یعنی جایی که جرم وجود ندارد. اگر جرم وجود داشته باشد ابتدا آن را حذف می نمایم پس نقطه را روی کره منتقل می کنیم



میزان جاذبه ی بخش جرمی بالای کره را حساب می کنیم و آن را حذف می نمایم.
* چرا ابتدا باید تکلیف جرم منفرجه شود؟ چون مسئله ΔT برای خارج کره بود یعنی جایی که جرم وجود ندارد و مشاهدات روی کره بود (معمولاً) اینم می پذیرفت.

حذف جرم در دو مرحله اینم می پذیرد:
① اثر کته بوده ← جاذبه کته بوده
② اثر توپوگرافی (بالا یا پایین ارتفاع نقطه)
محاسبه اثر جرم:
 $x = r \cos \alpha$
 $y = r \sin \alpha$
 $z = z$
سیستم مختصات استوانه ای $r dr d\alpha dz$



اثر جاذبه این استوانه در نقطه P (حل از طریق انتقال سینوس)

$$W = G \iiint \frac{\rho(r')}{l} dv$$

$$l^2 = (z_P - z)^2 + r^2$$

$$W_P = G \rho_0 \int_{z=0}^H \int_{r=0}^R \int_{\alpha=0}^{2\pi} \frac{r d\alpha dr dz}{\sqrt{(z_P - z)^2 + r^2}}$$

① پانسل استوانه را درست می آوریم:

$$W_P = 2\pi G \rho_0 \left[(z_P - H)^2 - z_P^2 - (z_P - H) \sqrt{R^2 + (z_P - H)^2} + z_P \sqrt{R^2 + z_P^2} + \dots \right]$$

جواب انتقال

② اثر جاذبه حاصل از استوانه در نقطه P را می یابیم.

$$g = -\frac{\partial W}{\partial h} \rightarrow \delta g = -\frac{\partial W}{\partial z_P} \left[\dots + R^2 \ln \left(\frac{z_P + \sqrt{R^2 + z_P^2}}{z_P - H + \sqrt{R^2 + (z_P - H)^2}} \right) \right]$$

$$\delta g = -2\pi G \rho_0 \left[H + R - \sqrt{R^2 + H^2} \right] = -2\pi G \rho_0 \left[H + R - R \sqrt{1 + \frac{H^2}{R^2}} \right] =$$

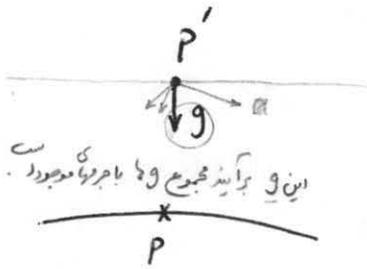
$$\approx -2\pi G \rho_0 \left[H + R - R \left(1 + \frac{1}{2} \frac{H^2}{R^2} + \dots \right) \right] = -2\pi G \rho_0 \left[H + R - R - \frac{1}{2} \frac{H^2}{R} + \dots \right]$$

همگی در خارج R دارند

$$\delta g = -2\pi G \rho_0 \left[H - \frac{1}{2} \frac{H^2}{R} + \dots \right] =$$

$$\delta g^{SB} = -2\pi G \rho_0 H = -0.1119 \left(\frac{mgal}{m} \right) \cdot H$$

این تعریف همواره متغیر است. جرمی پایین خنده بوجه g را به سمت خود می کشد. یعنی بردار g که همواره به سمت مرکز است حاصل برآیند اجرام پائین خنده بوجه می باشد. بنابراین اگر اثرات این اجرام حذف شود از عدد روی گرومتر کم می شود.



کنه ی بوجه

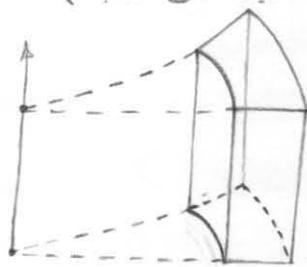
آنومالی ساده بوجه

$$\Delta g^{SB} = g_p - \gamma_0 = g_{p'} + \delta g^B + \delta g^{FA} - \gamma_0$$

$$g_p = g_{p'} - 0.1119 H + 0.3086 H$$

حذف اثر توپوگرافی:

- 1) از این نقشه ی توپوگرافی استفاده می کنیم و نقطه را روی آن مشخص می نمایم.
- 2) یک تریگلت به این شکل با دایره متحدالمرکز می سازیم. روی یک کاغذ پرستی این شکل را با مقیاس نقشه می کشیم. این فرآیند کاملاً تجربی است (انتخاب تعداد دایره و نقاط)
- 3) با استفاده از منحنی میزانها به نقاط تقاطع ارتفاع می دهیم. (بازه تغییرات ارتفاع محدود باشد)
- 4) اثر جاذبه را با استفاده از منحنی محاسبه می کنیم.



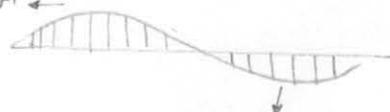
$$W = G \rho_0 \int_0^{\Delta\alpha} \int_0^{\Delta\alpha} \int_0^{\Delta H} \dots$$

جواب نهایی حاصل از انتگرالها:

$$\delta g_i^T = \Delta\alpha \cdot G \rho_0 \left[\sqrt{a_i^2 + \Delta H_i^2} - \sqrt{a_{i+1}^2 + \Delta H_i^2} + a_{i+1} - a_i \right]$$

$$\delta g^T = \sum_{i=1}^n \delta g_i^T$$

اثر این کس همواره باشد کاهش مقدار اندازه که می شود. لذا باید اضافه شود.



این تعریف همواره مثبت است: کنه بوجه

وقتی کنه را در نظر بگیریم اثر این کس اضافه حذف می شود. لذا الا باید اضافه شود.

$$\Delta g^{FA} = g_{p'} + \delta g^{FA} - \gamma_0$$

آنومالی هوای آزاد

$$\Delta g^{SB} = g_{p'} + \delta g^{FA} + \delta g^B - \gamma_0$$

آنومالی ساده بوجه

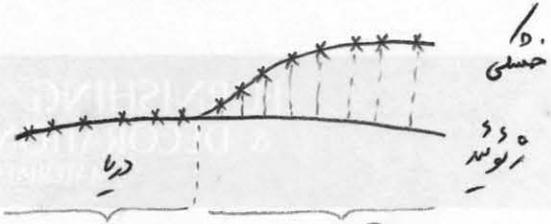
$$\Delta g^B = g_{p'} + \delta g^{FA} + \delta g^B + \delta g^T - \gamma_0$$

آنومالی کامل بوجه

$$N = \frac{G \delta M}{R \cdot \gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi \gamma_0} \iint \Delta g^B S(\psi) ds$$

انجام تصحیحات جاذبه به دو دلیل: بر اساس فرض مسئله

- ① مشاهدات روی ژئوئید است.
- ② خارج ژئوئید هیچ جرمی نباشد.



$\Delta g = g - \gamma_0$ Δg^B

تصحیح را در انتقال استوایی
با انتقال ویندنگ مایتر
قرار می دهیم تا خط موازی باشد

یک مسئله خطی کرده در پیکشلی: $\delta l = A \delta \kappa$ انتظار ما رفتاری انقاصی و نزدیک صفر است.
مسئله بنیادی ژئودزی (تصحیح از T) نیز رفتاری انقاصی است اما چنین نمی شود.

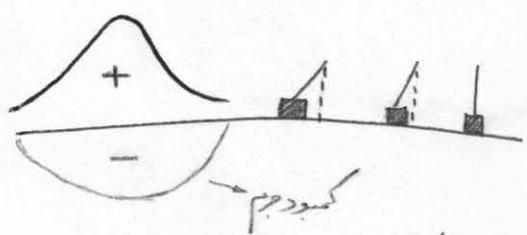
$l = f(\kappa)$

انتظار برای معادله خطی شده $g = |\nabla W| \Rightarrow \Delta g = \Delta T$

در دریا Δg به صورت سیما بیک (و نه انقاص) $\Delta g = g - \gamma_0 > 0$ در دریا $\gamma_0 > g \leftarrow$ جرم بیشتر
در خشکی Δg به صورت سیما بیک $\Delta g = g + \delta g^{FA} + \delta g^B + \delta g^T - \gamma_0 < 0$ در خشکی $\gamma_0 < g' \leftarrow$ جرم کمتر

Map3D.ir

نتیجه اینکه پوسته ی زمین در یک تعادل به سر هم برده که به آن تعادل انزووسازی گویند.
به نوعی یعنی در کوهستان در زیر ژئوئید جرم کمتر و در دریا دانسیته بالاتر است.



توجه: در یک منطقه ی کوهستانی، طبیعی است که وقتی به کوهستان (توده جرم) نزدیک می شویم خط شاقولی دستگاه به سمت آن کشیده شود. اما برخلاف تصور هیچ تغییری در زاویه خط شاقولی نداریم. یعنی جرم کوهستان تا آنجایی بر خط شاقولی ندارد یا به عبارت دیگر زیر کوهستان کمبود جرم وجود داشته که این اثر را خنثی نموده است. وقتی جرم را حذف می کنیم باعث می شود این کمبود جرم نمایان و Δg منفی شود.

وقتی Δg^B حاصل از بالا را در رابطه قرار دهیم: $N = \frac{GSM}{R\gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g^B s(\psi) ds$
بازه تغییرات N چهار تا پنج برابر انتظار می شود. $N = 400m - 500m$

اثر انزووسازی مانند قطب مثبت و منفی آهنربا است. وقتی قطب مثبت حذف می شود، جسمی که در میدان قرار دارد به سمت قطب منفی کشیده می شود. بنابراین برای اینکه تغییر نکند، قطب منفی نیز باید حذف شود.

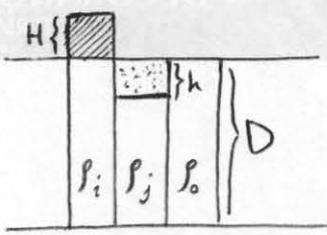
- در کارهای ژئودزیکی مورد استفاده قرار می گیرند:
- ① مدل پرات - هاینفورد
 - ② مدل ایری - هیکانتز
 - ③ مدل ویندنگ - مایتر

توجه شود که این نتیجه خواهیم رسید که اصلاً نیازی به حذف اثرات جرم مثبت چوله خود پوسته در حالت تعادل نیست. فقط کافیست مشاهدات را به روی ژئوئید منتقل کنیم.

$g + \delta g^{FA} + \delta g^{SB} + \delta g^B + \delta g^I - \gamma_0 = \Delta g^I$
تقریباً صفر

پس $N = \frac{GSM}{R\gamma_0} - \frac{\delta W}{\gamma_0} + \frac{R}{4\pi\gamma_0} \iint \Delta g^I s(\psi) ds$

Δg^{FA} فقط به دانسیته وابسته است ولی Δg^{FA} فقط به ارتفاع . چرا؟ سوال است



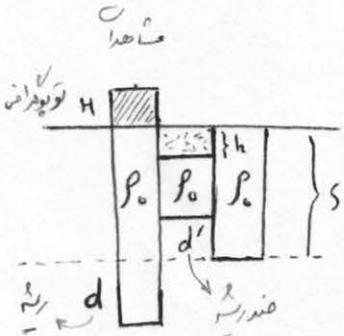
I تعادل اینرسی است با استفاده از مدل پرات - هاینفورد : سطح دریا
 ستونهای مایع که در یک عمق ثابت به سطح ماکسوارومها دارد.
 چون فشارها برابر است
 عمق ثابت ولی دانسیته متفاوت

$$D p_o = (D+H) p_i \Rightarrow p_i = \frac{D}{D+H} p_o$$

Map3D.ir

$$D p_o = p_z (D-h) + h \cdot p_w \Rightarrow p_z = \frac{D p_o - h p_w}{D-h}$$

در یک منطقه کوهستانی $p_i > p_o$ ← اختلاف این دو مقدار اثر اینرسی را می دهد.



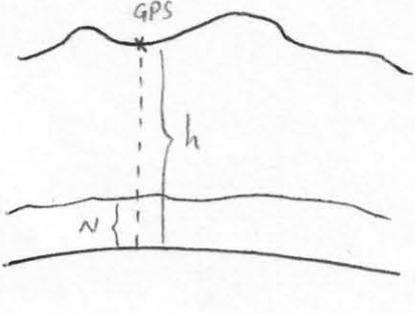
II تعادل اینرسی است با استفاده از مدل ایری - هیسکان : هیسکان

دانسیته ی پوسته ثابت فرض می شود (مانند چینی که در آب شناور است، پوسته در ماکسواورومها است)
 بر اساس قاعده ارسخیدس برآید .

$$\begin{cases} d = 4.45 H & \text{ارتفاع کوهستان} \\ d' = 2.73 h & \text{عمق استخوان} \end{cases}$$

رنگ به خاطر منظم کوهستانی است . وقتی اثر H را بر وجه داریم باید اثر h را نیز برداریم تا اثر d جا به جا نشود (مثل چینی که قسمت بالایش را بریده ایم)

در بعضی از قسمتهای زمین مدل اول برقرار است و در بعضی از قسمتها مدل دوم . برض عوارض با اولی توجه می شود و در بعضی با دومی در مورد مسئله ای ما مدل دوم توجه بجزئی ارائه می دهد.

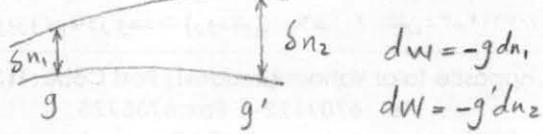


سیستم های ارتفاعی : ارتفاع لوروترون : دور استفا در کجا کجا
 $h_{\text{GPS}} - N = H^{\circ}$
 چرا [ارتفاع] رو نشود را تعیین می کنیم؟

1 تعاریف هندسی :



عیب : اگر از مسیرهای مختلف تعاریف را انجام دهیم مقادیر مختلفی برای نقطه P بدست می آید . چون در تعاریف ارتفاع سطوح هم پتانسیل اندازه گیری می شود . یعنی ارتفاع تعاریف به مسیر وابسته است : $\oint \delta n dn \neq 0$
 کسی که دینامیک کامل نیست .
 چن : واحد بر حسب m



$$dw = -g dn_1$$

$$dw = -g' dn_2$$

اختلاف پتانسیل سطوح همپتانسیل ثابت ولی فاصله هندسی آنها متفاوت است. تغییر نقطه به نقطه g (به دلیل تغییرات دانسیته دوزنی) باعث موازی شدن سطوح همپتانسیل می شود.

$$dw = -g \, dn$$

$$g \, dn_1 = g' \, dn_2 \Rightarrow dn_1 = \frac{g'}{g} \, dn_2 \Rightarrow \frac{g'}{g} \neq 1 \Rightarrow dn_1 \neq dn_2$$

کاهش پتانسیل با افزایش ارتفاع

$$W_0 = g_1 \delta n_1 - g_2 \delta n_2 - \dots - g_n \delta n_n = W_p$$

② عدد پتانسیل: سیستم ارتفاعی بر مبنای پتانسیل

یعنی همان باد هندی را بر مبنای پتانسیل (و) هم اندازه گیری شود. کمیت $g \, dn$ در پتانسیل کامل است. $\oint g \, dn = 0$

$$C_p = W_0 - W_p = \sum g_i \delta n_i$$

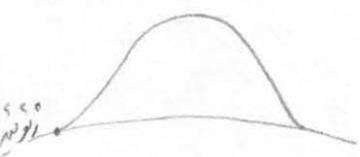
عدد پتانسیل

$$\Delta C_{AB} = C_B - C_A = \int_A^B g \, dn \Rightarrow \Delta C_{AB} = \sum_{i=A}^B g_i \delta n_i$$

اختلاف عدد پتانسیل



هن: مستقل از مسیر
عیب: واحد بر حسب $\frac{m^2}{s^2}$ (واحد پتانسیل) به درد کارهای عملی نمی خورد - بقدر هندسی از آن وجود ندارد.

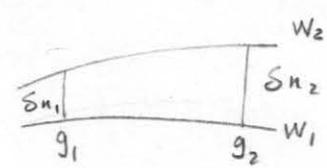


GPS

$$h = H^0 + N$$

اگر ژئوئید را دانسته باشیم نیاز به شیب ارتفاع نداریم.

نقطه ای در کنار دریا به عنوان ارتفاع ژئوئید در نظر می گیرند و آن را به سایر نقاط مستقل می مانند.

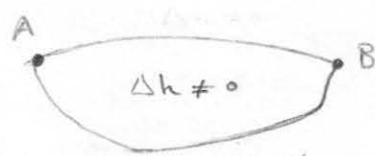


$$dW = W_2 - W_1$$

① تراز پتانسیل هندسی اختلاف ارتفاع دو سطح همپتانسیل را می دهد. به دلیل تغییرات چگالی و در نتیجه g سطوح همپتانسیل برابر نیستند.

$$dW = -g \, \delta n \Rightarrow dW = -g_1 \delta n_1 = -g_2 \delta n_2$$

$$\delta n_2 = \frac{g_1}{g_2} \delta n_1 \Rightarrow \frac{g_1}{g_2} \neq 1 \Rightarrow \delta n_2 \neq \delta n_1$$



$\oint g \, dn \neq 0 \rightarrow$ در پتانسیل کامل نیست - وابسته به مسیر

② سیستم جابجایی مبتنی بر پتانسیل (اختلاف پتانسیل) برابر استقلال از مسیر

از ژئوئید دور می شویم از پتانسیل کم می شود. پتانسیل ژئوئید

$$W_p = W_0 - \int g \, dn$$

چون عدد پتانسیل برابر بزرگ است، مقدار W_0 را از تمام W ها حذف می کنیم - نمادی برای ارتفاع نقطه

$$C_p = W_0 - W_p = \int g \, dn$$

عددی در حدود ۱۰ برابر ارتفاع نقطه

در اینجا هم مسیر مختلف اعداد مختلف را می دهد ولی اختلاف فاصه نیست.

$$dW = -g \cdot \delta n \quad \left(\frac{m^2}{s^2}\right)$$

اختلاف ارتفاع حدود ۱۰

$$\Delta C_{AB} = C_B - C_A = \sum_{i=A}^B g_i \delta n_i$$

پس برای اصلاح، اگر ارتفاع بر حسب عدد پتانسیل را بر کمیتی با واحد $\frac{m}{s^2}$ تقسیم کنیم، مستقل واحد نیز مرتفع می شود.

در سیستم ارتفاع دینامیک سطوح همپتانسیل با هم موازیند.
 ③ ارتفاع دینامیک ← هُن: مستقل از مسیر - واحد بر حسب m

$$H_P^D = \frac{C_P}{\gamma_0}$$

زاویه با زای $\varphi = 45^\circ$ را با باییم (در نیم کوه شمالی) - عدد زوئی تانسیل از بر آن تقسیم کنیم.
 به صورت قراردادی ← مع تولد هر عددی باشد.

$$\Delta H_{AB}^D = H_B^D - H_A^D = \frac{C_B}{\gamma_0} - \frac{C_A}{\gamma_0} = \frac{C_B - C_A}{\gamma_0} = \frac{\Delta C_{AB}}{\gamma_0} = \frac{1}{\gamma_0} \int_A^B g \, dn$$

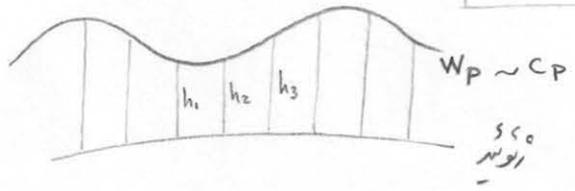
چون اندازه گیری در هر صورت گسسته است: $\Delta H_{AB}^D \approx \frac{1}{\gamma_0} \sum_{i=A}^B g_i \delta n_i = \frac{1}{\gamma_0} \sum_{i=A}^B (g_i - \gamma_0 + \gamma_0) \delta n_i$

$$= \sum_{i=A}^B \left(\frac{g_i - \gamma_0 + \gamma_0}{\gamma_0} \right) \delta n_i = \sum_{i=A}^B \delta n_i + \sum_{i=A}^B \left(\frac{g_i - \gamma_0}{\gamma_0} \right) \delta n_i$$

Map3D.ir

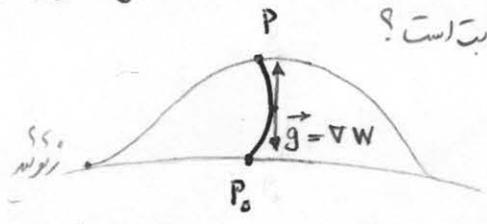
$$\Delta H_{AB}^D = \sum \delta n_i + DC_{AB}$$

مجموع اندازه گیری ها شبکه ترانزیس DC_{AB} Dynamic Correction



عیب: تمام نقاط روی سطح همپتانسیل دارای ارتفاع دینامیک یکسانی خواهند بود.
 ما می خواهیم هم خاصیت فیزیکی و هم خاصیت هندسی عوض را داشته باشیم.

به عنوان مثال ممکن است سطح همپتانسیلی از دو نقطه روی سطح توپوگرافی عبور کند (بالا و پایین کوه). مع دانیم که آب روی سطح همپتانسیل حرکت نمی کند (خاصیت فیزیکی) اما حواره آب از بالا به پایین کوه جاری می شود (خاصیت هندسی). به عبارت دیگر ممکن است آب در سطحی ساکن باشد (یعنی روی سطح همپتانسیل قرار داشته باشد) ولی آیا از نظر هندسی نیز ارتفاع آن سطح از زوئی ثابت است؟



④ ارتفاع اورتومتریک ← هُن: مستقل از مسیر - واحد بر حسب m - معنای هندسی

فاصله بین نقطه از زوئی در امتداد خط کول که زوئی از نقطه

معادله اورتومتریک یک خم: $\alpha(t) = (x(t), y(t), z(t))$

$$H_P^0 = \int_{P_0}^P |\dot{\alpha}(t)| \, dt = \int_{P_0}^P g \, dt = - \int_{P_0}^P \frac{dw}{g} = - \frac{1}{g_P} \int_{P_0}^P dw$$

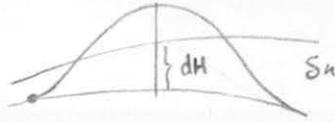
معادله هم پتانسیل: $\dot{\alpha}(t) = -\nabla W = \ominus \vec{g}$ به صورت قراردادی همیشه با مثبت است

$$dw = \frac{\partial W}{\partial x} \cdot dx + \frac{\partial W}{\partial y} \cdot dy + \frac{\partial W}{\partial z} \cdot dz = \left(\frac{\partial W}{\partial x}, \frac{\partial W}{\partial y}, \frac{\partial W}{\partial z} \right) \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right) dt = \vec{g} \cdot (-\vec{g}) dt \Rightarrow g dt = - \frac{dw}{g}$$

$$H_P^0 = - \frac{1}{g_P} (W_P - W_0) = \frac{W_0 - W_P}{g_P} = \frac{C_P}{g_P}$$

در اینجا عدد زوئی تانسیل تقسیم بر میانگین در هر نقطه می شود، اما در ارتفاع دینامیک کل شبکه تقسیم بر یک عدد می شود.

$$H_A^0 = \frac{C_A}{g_A}$$

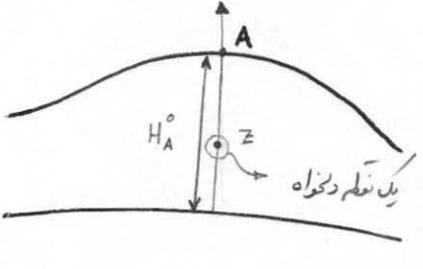


اختلاف پتانسیل در حد ثابت

$$H_A^0 = - \frac{1}{g_A} \int_0^A dw = \frac{1}{g_A} \int_0^A g dH \Rightarrow \bar{g}_A = \frac{1}{H_A^0} \int_0^A g dH$$

میانگین حساب نعل نقطه A در امتداد خط شاقولی

$$g(z) dz$$



این یک تعریف برای \bar{g} می باشد. اما در محل \bar{g} به صورت زیر می باشد:

$$g(z) = g + \frac{\partial g}{\partial z} (H_A^0 - z)$$

از بسط به سری تیلور بدست می آید: مستقیماً دوم بسیار ناچیزی است

$$g(z) = g + 0.0848 (H_A^0 - z)$$

بستگی به جهت دارد (بالا یا پایین یا راست یا چپ) به سمت مرکز زمین، مقدار g افزایش می یابد

در رابطه بالا قرار می دهیم:

$$\bar{g}_A = \frac{1}{H_A^0} \int_0^A [g + 0.0848 (H_A^0 - z)] dz$$

(اگر $z = \frac{H_A^0}{2}$)

$$\bar{g}_A = g + 0.0424 H_A^0$$

\bar{g} در نصف ارتفاع:

مساویه روی زمین نصف مقدار فوق

$$\bar{g} = g - \frac{1}{2} \left(\frac{\partial g}{\partial H} + 4\pi G \rho \right) H_A^0$$

$$\bar{g} = g + \frac{1}{2} \frac{\partial g}{\partial z} H_A^0$$

$$H_A^0 = \frac{C_A}{g + 0.0424 H_A^0}$$

ارتفاع اورتومتريک حلوت

$$\Delta H_{AB}^0 = H_B^0 - H_A^0 = \sum_{i=A}^B S_n i + OC_{AB}$$

$$\Delta H_{AB}^D = H_B^D - H_A^D = \sum_{i=A}^B S_n i + DC_{AB} = \sum_{i=A}^B \left(\frac{g_i - \gamma_0}{\gamma_0} \right) S_n i$$

$$H_A^0 = \frac{C_A}{g_A}, \quad H_B^0 = \frac{C_B}{g_B}$$

$$H_A^D = \frac{C_A}{\gamma_0}, \quad H_B^D = \frac{C_B}{\gamma_0}$$

یادآوری - تصحیح پوانتاره - پری

$$\frac{\partial g}{\partial z} = 4\pi G \rho - 2\omega^2 - 2Jg$$

$$\frac{\partial \gamma}{\partial z} = -2\omega^2 - 2\gamma J^N$$

$$Jg = \gamma J^N \quad \text{فرض تصحیح}$$

$$\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 4\pi G \rho$$

$$\Rightarrow \frac{\partial g}{\partial z} = \frac{\partial \gamma}{\partial z} + 4\pi G \rho$$

$-0.3086 \quad \rho = 2.67$

$$\frac{\partial g}{\partial z} = -0.0848 \text{ mgal/m}$$

Map3D.ir

تکلیف یک معادله درجه دوم دهیم و از حل آن دو مقدار برابر H_A^0 بدست کنیم. یکی از این مقادیر بسیار به ربط بوده و دیگری چیزی در نزدیکی سایر ارتفاع کار اندازه گیری شده می باشد. همچنین می توان ارتفاع حاصل از تراز را به مستقیم را در رابطه قرار دهیم تا ارتفاع اورتومتريک بدست آید.

برای محاسبه Orthometric Correction

$$\frac{H_A^0}{H_A^D} = \frac{\gamma_0}{g_A} \Rightarrow H_A^0 = \frac{\gamma_0}{g_A} H_A^D$$

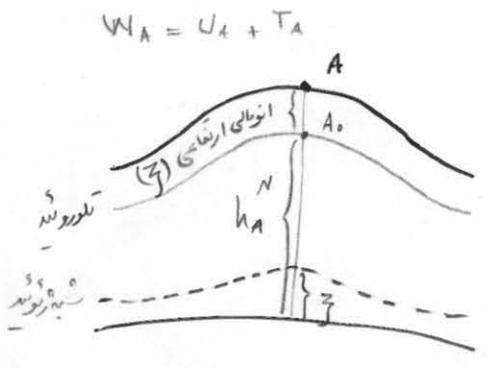
$$\frac{H_B^0}{H_B^D} = \frac{\gamma_0}{g_B} \Rightarrow H_B^0 = \frac{\gamma_0}{g_B} H_B^D$$

$$\Delta H_{AB}^0 = \frac{\gamma_0}{g_B} H_B^D - \frac{\gamma_0}{g_A} H_A^D + H_A^D - H_A^D + H_B^D - H_B^D$$

اضافه و کم می کنیم

$$\Rightarrow \Delta H_{AB}^0 = H_B^D - H_A^D + \left(1 - \frac{\gamma_0}{g_A}\right) H_A^D - \left(1 - \frac{\gamma_0}{g_B}\right) H_B^D$$

$$\Delta H_{AB}^0 = \sum_{i=A}^B \delta h_i + DC_{AB} + \underbrace{\left(1 - \frac{\gamma_0}{g_A}\right) H_A^D - \left(1 - \frac{\gamma_0}{g_B}\right) H_B^D}_{OC_{AB}}$$



مسئله همگی سیستم های ارتفاعی قبل استفاده از ژئوئید به عنوان سطح مبنا با سرکه برست آوردن آن بر اساس تایدینگ مشکل است. (تایدینگ سطح متوسط آب دریا را در دهنه ژئوئید)

5) ارتفاع نرمال :

ژئوئید سطح مبنا نیست و بیضوی جانمایی آن شده (بیضوی ای که مولد بردار ثقل نرمال است)

تئوروتید : فاصله هندسی نقاط که پتانسیل ثقل در آن نقاط با پتانسیل ثقل واقعی نظیر W_A و U_A بر زمین با هم برابرند.

$$H_A^N = \frac{C_A}{\gamma_A} - 0.3086$$

ارتفاع نرمال : فاصله ژئوئید تا بیضوی با فاصله سطح زمین تا سید ژئوئید

در راستای خط شاقولی نرمال

$$\gamma_A = \gamma_0 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial k} \right) H_A^N = \gamma_0 - 0.1543 H_A^N$$

در حالت قبل از استفاده شد چوله از مشاهدات برت می آمد در اینجا لا موجود است.

مبدأ ژئوئید > بیضوی

$$H_A^N = \frac{C_A}{\gamma_0 - 0.1543 H_A^N}$$

توجه : سید ژئوئید هیچ مفهوم فیزیکی (مانند ژئوئید) ندارد :

صرفاً یک پارامتر هندسی است و سطح همپانل محسوب نمی شود.

$$\Delta H_{AB}^N = H_B^N - H_A^N = \sum \delta h_i + NC_{AB}$$

زمانی دو سیستم اورتو متریک و نرمال با هم یکی می شوند که ژئوئید و بیضوی برهم منطبق گردند. یعنی : $T=0$

$$W_A = U_A + T_A \xrightarrow{T=0} U_{A0} = W_A$$

حسن : بیضوی تعیین شده در محل آن منحرف است (البته گاهی عم انطباق با واقعیت وجود دارد)